

الإمتحان الجزئي الأول لمرحلة تصميم أجزاء الماكينة

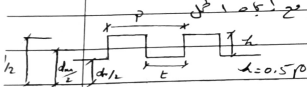
- ① محمل مصمم مربع ذو سعة أساسية 20 mm ، شتافي إيسن ، ذو قطر رئيسي 25 mm ، يستخدم لرفع وتنزول تلسيس ، إذا طبق $\mu = 0.1$ ، و $F = 7000\text{ N}$ ، $d_c = 32\text{ mm}$ أوجد

① مقدار الخطوة (P) ، طول إيسن (كم) ، متروحة إمتحان (d_m) ، قطر خزان (d_c) ، إعتادة ، وعرض إيسن (t)

② خزن الإلتواء المطلوب للمواد إيسن عاكس انجام لكل

③ خزن الإلتواء المطلوب للمواد إيسن مع انجام لكل

④ إعتادة الآلية



⑤ عطاء اسطوانة لأنفة بجار معروضة الضغط 0.6 N/mm^2 ، تم وضع إعتاء

بإستخدام 18 برغي وتم إستخدام خشبة ضخمة لغرض منع تقرب الغار ،

إذا كان قطر الاسطوانة 300 mm ، أوجد حجم البرغي الذي يكون له وجود لحدود

في البرغي لا يزيد عن 100 N/mm^2 ، وأوجد قوة إقص على سد البرغي عند

أنه قوة إشد الآ متداخلة في البرغي لمنع الترسب 2840 N ، $\mu = 0.5$ ، و

$K_m = 8\text{ kg}$

⑥ أوجد إعتادة الرصعة التي يجب إلصاقها لإزالة

سلك إصغني 6 mm ، قطر البرسام 20 mm للمصنوع لإزالة

، ومجلة ترآلية إعتادة إصغني بخمسة

، ومجلة ترآلية ضخمة إصغني بخمسة 55 mm

افرض أدنى إعتاء لإشعة المسودة به لإصغني 120 N/mm^2

إعتاء لإقص المسودة للبرسام 85 N/mm^2

إعتاء لإقص المسودة للبرسام 180 N/mm^2

$$P = \frac{F(\sin\psi + \mu\cos\psi)}{\cos\psi + \mu\sin\psi} = \frac{F(\frac{L}{\pi dm} + \mu)}{1 - (\mu L/\pi dm)} \quad \text{وچون}$$

$$P = \frac{F(\mu\cos\psi - \sin\psi)}{\cos\psi + \mu\sin\psi} = \frac{F(\mu - L/\pi dm)}{1 + (\mu L/\pi dm)} \quad \text{وچون}$$

$$T = P \cdot \frac{dm}{2} = \frac{F \cdot dm}{2} \left[\frac{L + \pi \mu dm}{\pi dm - \mu L} \right] \quad \text{وچون}$$

$$T = P \cdot \frac{dm}{2} = \frac{F \cdot dm}{2} \left[\frac{\pi dm \cdot \mu - L}{\pi dm + \mu L} \right] \quad \text{وچون}$$

$$T_0 = \frac{F \cdot L}{2\pi}, \quad S = \frac{T_0}{T} = \frac{F \cdot L}{2\pi T}$$

$$T = \frac{F \cdot dm}{2} \left[\frac{L + \pi \mu dm / \cos\alpha}{\pi dm - \mu L / \cos\alpha} \right]; \quad T_c = \frac{F \cdot \mu c \cdot dc}{2}, \quad T_t = T + T_c$$

$$\tau_{th} = \frac{2F}{\pi dr \cdot h}, \quad \tau_{w} = \frac{2F}{\pi d \cdot h}, \quad \mu_i = \frac{h}{P}$$

$$G_b = \frac{-F}{\frac{\pi}{4}(d^2 - d_r^2)\mu_i} = \frac{-4PF}{\pi(d^2 - d_r^2)h}$$

$$K_m = \frac{2\pi d^2 E}{L}, \quad K_b = \frac{\pi d^4 E}{4L}, \quad K_m = 8K_b \text{ at } E_m = E_b$$

$$P_b = \frac{K_b \cdot P}{K_m + K_b}, \quad P_m = \frac{K_m \cdot P}{K_m + K_b}$$

$$\vec{F}_b = \vec{F}_c + K_b \vec{P}_b$$

$$\vec{F}_c = 2840 \text{ d} \quad \text{وچون}$$

$$\vec{F}_c = 1420 \text{ d} \quad \text{وچون}$$

$$\vec{F}_c = \frac{\pi dr^2}{4} G_c, \quad \vec{F}_s = \pi dr \cdot h \cdot \tau_s, \quad h = \frac{dr}{2}$$

$$W_1 = \omega_1 \cdot L_1, \quad M_1 = W_1 \cdot L_1 = \omega_1 \cdot L_1^2, \quad W_{t1} = \frac{W}{n}$$

$$W_2 = \omega_2 \cdot L_2, \quad M_2 = W_2 \cdot L_2 = \omega_2 \cdot L_2^2, \quad M_T = M_1 + M_2$$

$$\omega = \frac{W \cdot L}{2[L_1^2 + L_2^2]}, \quad W_{t2} = W_2 = \frac{W \cdot L \cdot L_2}{2[L_1^2 + L_2^2]}$$

$$W_c = W_{t1} + W_{t2} = \frac{\pi}{4} dr^2 \cdot G_c$$

$$W_{te} = \frac{1}{2} [W_c + \sqrt{W_c^2 + 4W_s^2}], \quad W_{se} = \frac{1}{2} \sqrt{W_c^2 + 4W_s^2}$$

$$Z = \frac{I}{C}, \quad M = Z \cdot G$$

$$P_e = (P - d) t \cdot 6\%$$

$$P_1 = 1.875 \frac{\pi}{4} d^2 \tau$$

$$P_2 = n \cdot \frac{\pi}{4} d^2 \tau$$

$$P_3 = n \cdot 2 \cdot \frac{\pi}{4} d^2 \tau$$

$$P_e = n d t \cdot 6\%$$

$$\xi = \frac{\text{least of } P_1, P_2 \text{ and } P_3}{P \cdot t \cdot 6\%}$$

$$t = \frac{d^2}{36}$$

$$n = 1.5 d$$

$$\xi = 0.25 d$$