

كلية الهندسة - جامعة مصراتة

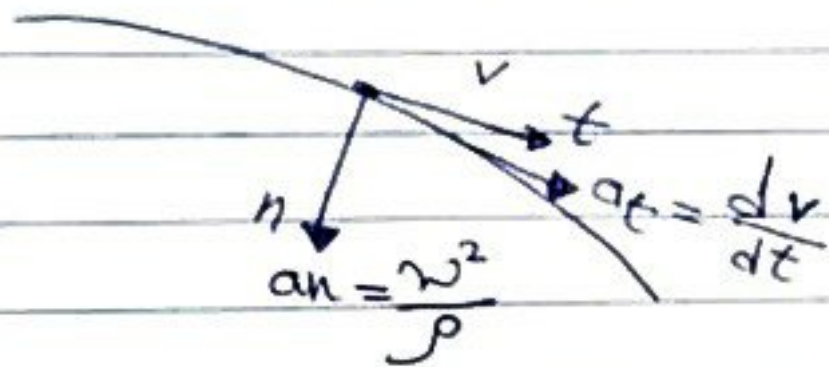
قسم الهندسة الميكانيكية

ميكانيكا آلات 2 ME 308

د. مصطفى مخزوم

فصل ربيع 1447 هـ / 2026 م

الفصل الأول: الحركات

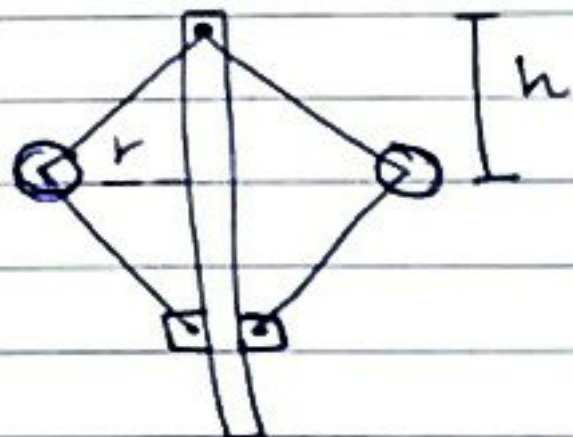


1- السرعة تكون مماسية لها مركبة واحدة دائماً باتجاه المماس.

2- العجلة لها مركبتان في $\underline{t}$ و $\underline{n}$.

1 حكمة واث :

$$v = \omega r$$



كلما زادت السرعة تزداد ω إلى أعلى.

كلما قلَّت السرعة قلَّت ω إلى أسفل.

r : هي المسافة من محور الدوران إلى مركز الكرة (الجلبة).

قوة الطرد المركزي: هي القوة النافذة من عملة الدوران.

$$F_c = m \frac{v^2}{r}$$

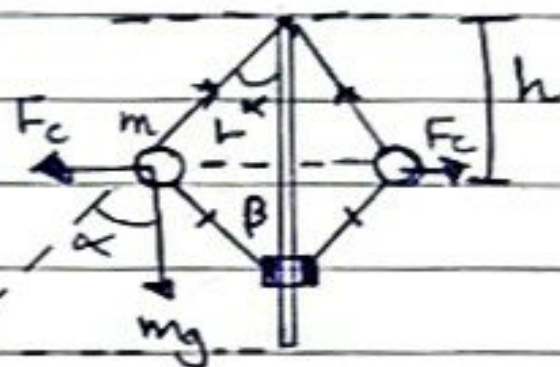
$$\text{or } F_c = m \frac{(\omega r)^2}{r}$$

$$F_c = m \omega^2 r$$

القيمة لـ ω تنطوي
قيمة لـ h .

التحليل الرياضي لحركة وات:

أوزان الأذرع
الأربعة مهملة
مقارنة بوزن
الجلبة.



التحليل صالح
للطرفين.

$$\sum M_I = 0$$

بأخذ العزم عند I

$$-mg (IB) + F_c (BC) = 0$$

$$F_c BC = mg IB$$

$$\tan \alpha = \frac{IB}{BC}$$

$$\cancel{r} \omega^2 r = \cancel{r} g \frac{IB}{BC}$$

$$\tan \alpha = \frac{r}{h}$$

$$\omega^2 r = g \tan \alpha$$

$$\omega^2 \cancel{r} = g \frac{\cancel{r}}{h}$$

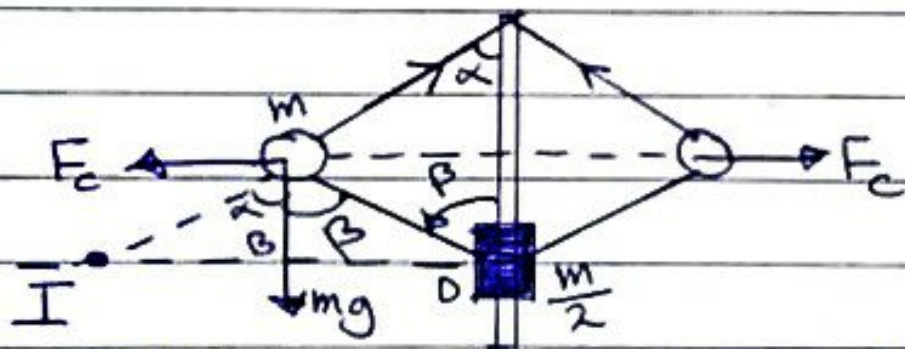
$$h = \frac{g}{\omega^2}$$

h : هي المسافة الرأسية من مركز الكرة إلى نقطة تلاقي الذراعين العلويين.

2- حاكمة بورتير porter governor

- نستخدم في السرعات أو التطبيقات ذات السرعات العالية.

التحليل الرياضي:



$$\sum M_I = 0 \quad \text{بأخذ القيم}$$

$$-mg \cdot IB + F_c \cdot BC - \frac{mg}{2} \times ID = 0 \quad (ID = IB + BD)$$

$$F_c \cdot BC = mg \cdot IB + \frac{mg}{2} (IB + BD) \quad \text{أو}$$

$$F_c = mg \frac{IB}{BC} + \frac{mg}{2} \left(\frac{IB}{BC} + \frac{BD}{BC} \right)$$

$$\tan \alpha = \frac{IB}{BC} \quad \text{و} \quad \tan \alpha = \frac{r}{h}$$

$$F_c = mg \tan \alpha + \frac{Mg}{2} (\tan \alpha + \tan \beta)$$

$$\frac{F_c}{\tan \alpha} = mg + \frac{Mg}{2} \left(1 + \frac{\tan \beta}{\tan \alpha} \right)$$

$$\frac{\frac{mw^2 r}{h}}{h} = mg + \frac{Mg}{2} (1 + g)$$

$$h m w^2 = mg + \frac{Mg}{2} (1 + g)$$

- بأخذ وطاق
مشترك

$$h = \left[\frac{m + \frac{M}{2} (1 + g)}{m} \right] \frac{g}{w^2}$$

- ملاحظة: يجب أن تكون قوة الطرد المركزي
قادرة على رفع الكتلة.

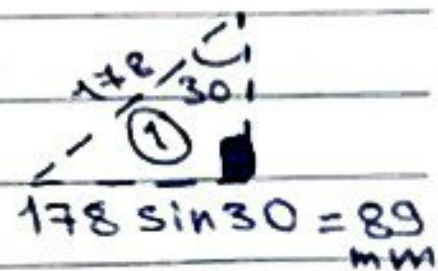
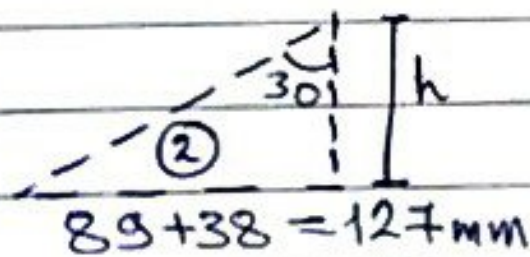
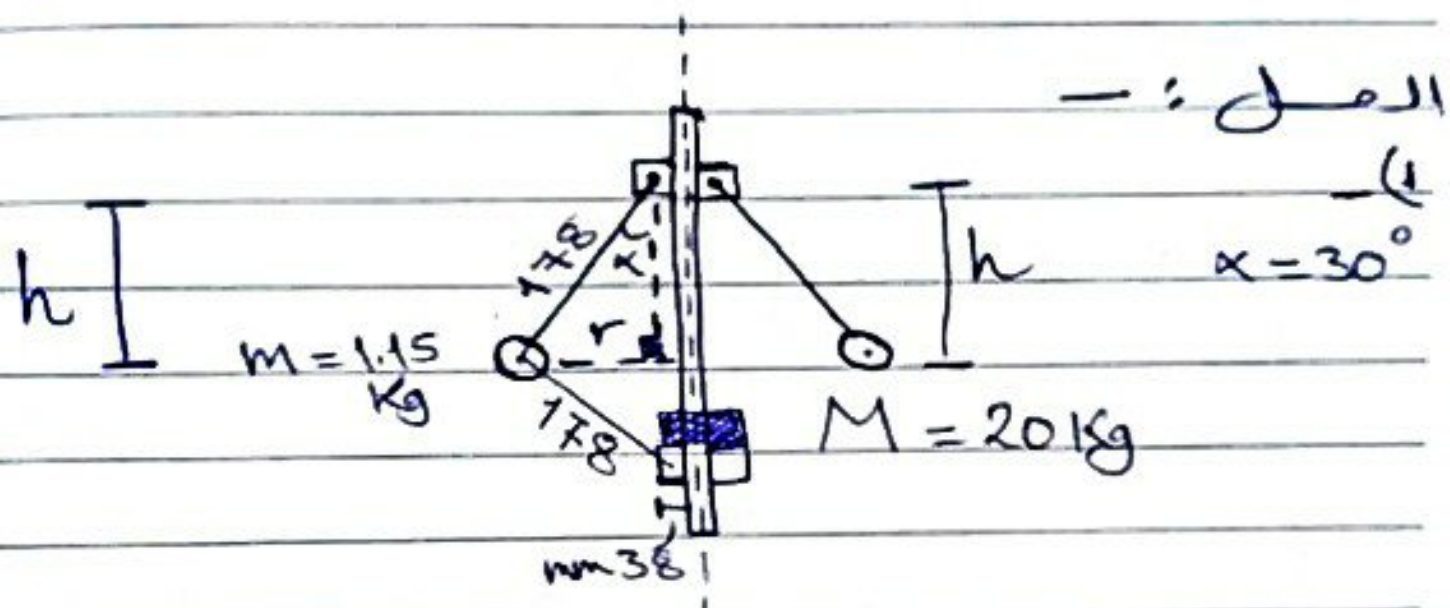
مثال: حاكمة بورتري تتكون من أربعة

أذرع، طول كل ذراع 178 mm ، الذراعين العلويين

مثبتين عند نقطتين يجب كل منهما 38 mm

عند محور الدوران، كتلة كل كرة دافق 1.15 Kg

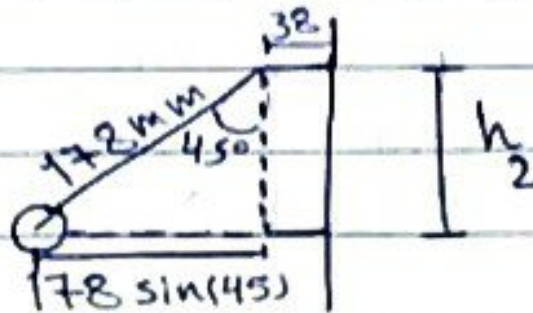
✓
 وكتلة الجلبة 20 كـ، العجلة تبدأ بالإرتفاع عند
 280 r.p.m ، عند ما تكون الزاوية مع المتور
 الرأسى 30° ، أوجد ~~السرعة~~ السرعة الحركية عند تكون
 زاوية الميل مع المتور الرأسى 45° ؟



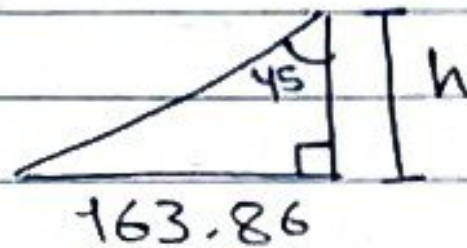
$$\tan 30 = \frac{127}{h}$$

$$h = \frac{127}{\tan(30)}$$

$$h = 219.97 \text{ mm}$$



$$\alpha = 45^\circ - (2)$$



$$\tan(45) = \frac{163.86}{h}$$

$$h = 163.86 \text{ mm}$$

$$\omega^2 = \frac{m + \frac{M}{2}(1+g)}{m} \cdot \frac{g}{h}$$

$$g = \frac{\tan \beta}{\tan \alpha} \rightarrow \alpha = \beta$$

$$\therefore g = 1$$

$$\omega^2 = \left(\frac{1.15 + \frac{20}{2}(1+1)}{1.15} \right) \frac{9.81}{0.16386}$$

$$\omega^2 = 1101.05 \rightarrow \omega = 33.18 \text{ rad/s}$$

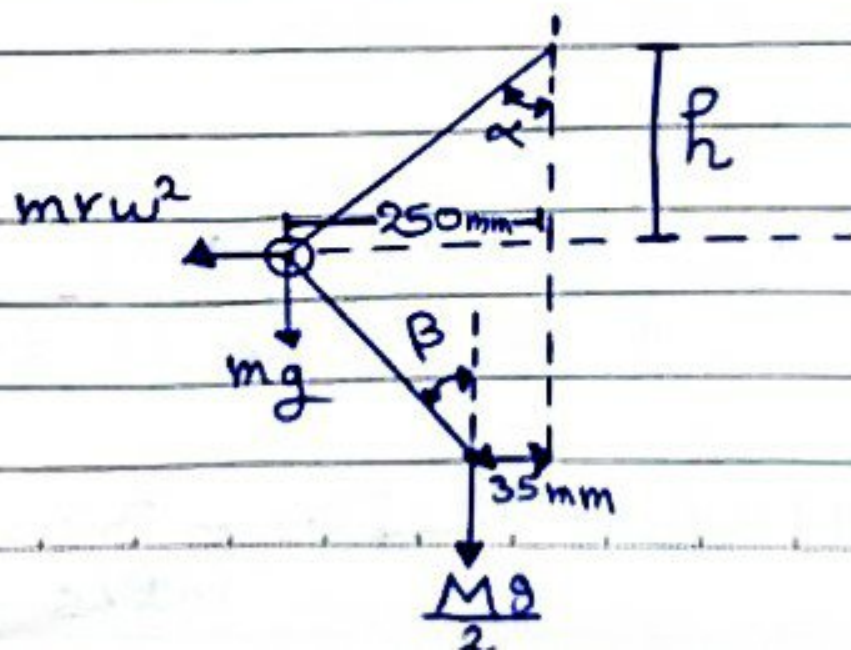
واجب:-

في المثال السابق، افرض ان $\alpha = 30^\circ$ و $\beta = 45^\circ$
 قوة احتكاك، أوجد أقل وأكبر سرعة دورانية
 عند ما تكون الزاوية 45° ؟

مثال / حاكمة بورتز لها ذراعان علويان و
 سفليان متساوية في الأطوال 300mm
 نقطة تثبيت الذراعان العلويان تقع على محور
 الدوران بينما الذراعان السفليان يبعدان عن محور
 الدوران 35mm ، إذا كانت الكتلة المضافة هي
 54Kg وكتلة الكرسي هي 7Kg ، أوجد:
 1- سرعة دوران الحاكمة؟ وذلك عند ما يكون
 نصف قطر دوران الكرسي 225mm .

2- أوجد مدى السرعات لهذا الوضع إذا
 كانت قوة الاحتكاك 930N .

الحل: 1-



$$h = \sqrt{(0.3)^2 - (0.225)^2}$$

$$h = 0.1984 \text{ m}$$

$$\tan \alpha = \frac{0.225}{0.1984} = 1.134$$

$$\sin \beta = \frac{(0.225 - 0.035)}{0.3}$$

$$\beta = 39.296$$

$$\tan \beta = 0.818$$

$$\omega^2 = \left(\frac{m + \frac{M}{2}(1 + \mu)}{m} \right) \frac{g}{h}$$

$$\omega^2 = \frac{7 + \frac{54}{2} \left(1 + \frac{0.818}{1.134} \right)}{7} \times \frac{9.81}{0.1984}$$

$$\omega = 19.43 \text{ rad/sec.}$$

$$N = 185.5 \text{ r.p.m.}$$

✓
2 - بفرض قوة احتكاك 30 N .

$$\omega_{\max}^2 = \frac{m + \frac{M + \frac{F}{g}}{2} (1 + \phi)}{m} \cdot \frac{g}{h}$$

$$\omega_{\min}^2 = \frac{m + \frac{M + \frac{F}{g}}{2} (1 + \phi)}{m} \cdot \frac{g}{h}$$

$$\omega_{\max}^2 = \frac{7 + \left(\frac{54 + \frac{30}{9.81}}{2} \right) (1 + 0.721)}{m} \cdot \frac{9.81}{0.1984}$$

$$\omega_{\max} = 19.9 \text{ rad/s}$$

$$\omega_{\min} = 18.95 \text{ rad/s}$$

$$R_{\omega} = \omega_{\max} - \omega_{\min}$$

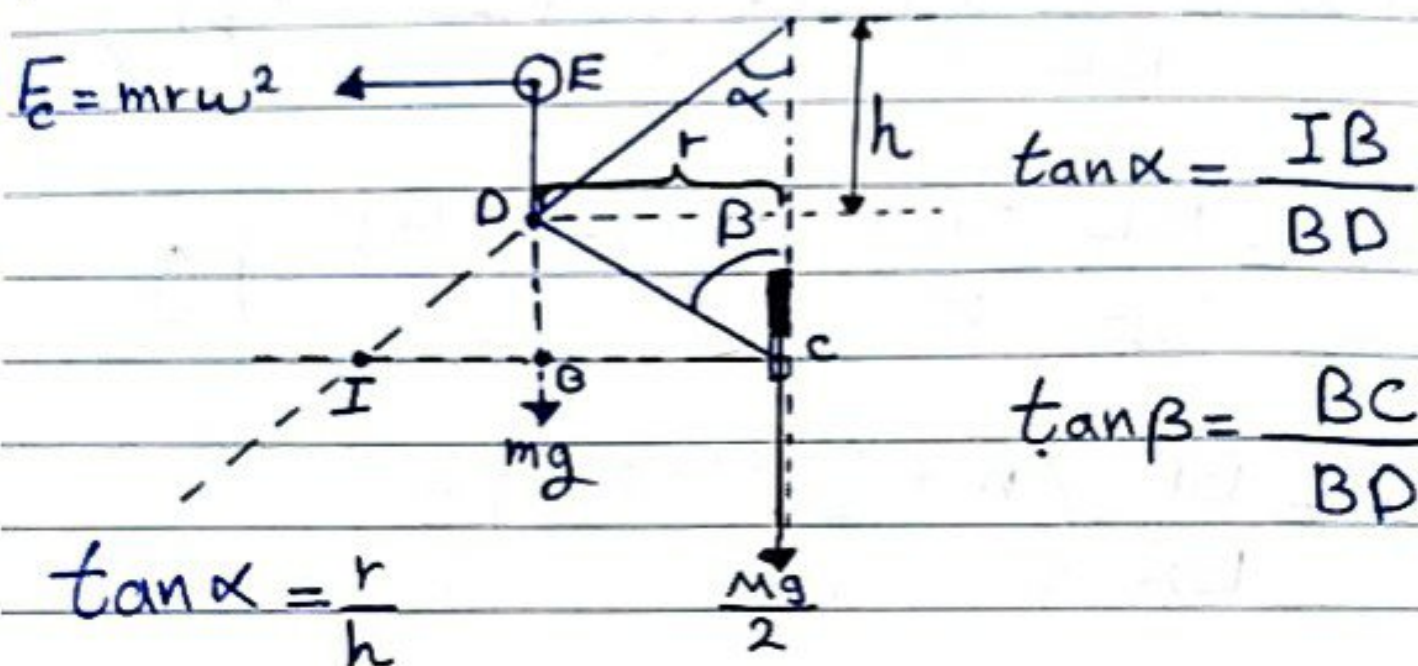
$$R_{\omega} = 19.9 - 18.95$$

$$R_{\omega} = 0.9489 \text{ rad/sec}$$

$$R_{\omega} = 9.06 \text{ r.p.m}$$

proell Governor

3- حاكمة برويل



$$\sum M_I = 0$$

$$-mg \times (IB) - \frac{Mg}{2} (IB + BC) = \overset{F_c}{\wedge} mrw^2 (BF)$$

$$mrw^2 = \frac{1}{BF} \left[mg IB + \frac{Mg}{2} (IB + BC) \right]$$

* نغض أخذ BD عامل مشترك :-

$$mrw^2 = \frac{BD}{BF} \left[mg \frac{IB}{BD} + \frac{Mg}{2} \left(\frac{IB}{BD} + \frac{BC}{BD} \right) \right]$$

$$mrw^2 = \frac{BD}{BF} \left[mg \tan \alpha + \frac{Mg}{2} (\tan \alpha + \tan \beta) \right]$$

$$mr\omega^2 = \frac{BD}{BE} g \tan \alpha \left(m + \frac{M}{2} (1+q) \right)$$

$$\omega^2 = \frac{BD}{BE} \frac{\tan \alpha}{r} \left(\frac{m + \frac{M}{2} (1+q)}{m} \right) g$$

$$\omega^2 = \frac{BD}{BE} \left(\frac{m + \frac{M}{2} (1+q)}{m} \right) \frac{g}{h}$$

$$h = \frac{BD}{BE} \left(\frac{m + \frac{M}{2} (1+q)}{m} \right) \frac{g}{\omega^2}$$

* في حالة وجود احتكاك فيتم معاملته كالسابق

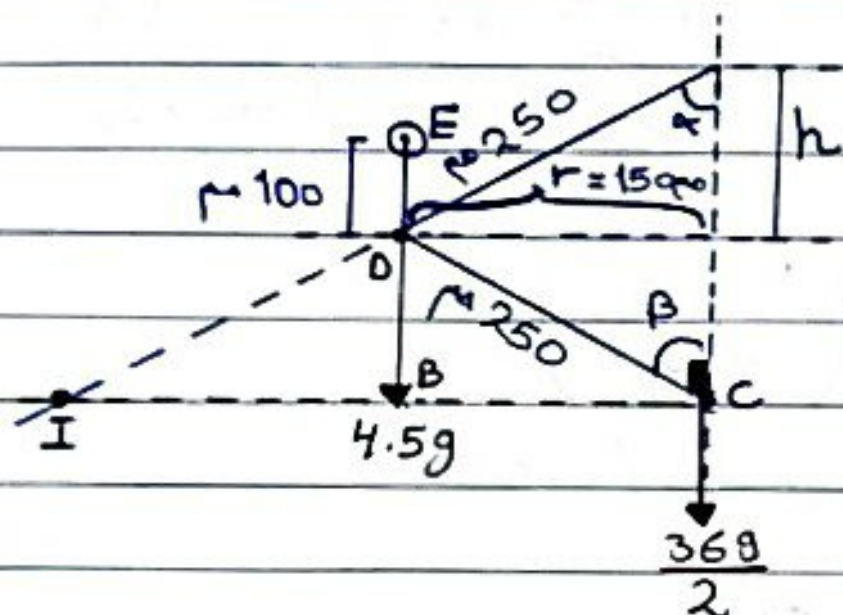
$$1 - \left(\frac{M+F}{g} \right) = M_e (\text{Max})$$

$$2 - \left(\frac{M-F}{g} \right) = M_e (\text{min})$$

مثال:- حاكمة برويل تحتوي على أربع أذرع متساوية بطول 250mm، يتم تثبيت طرفي الأذرع العلوي والسفلي على محور الدوران، يبلغ طول كل ذراع تمديد للوصلات السفلية 100mm وهي عوارضة للمحور عند ما يكون نصف قطر مسار الكرة 150mm

كثافة كل كرة 4.5 كجم، وكثافة الحمل المركزي 36 كجم، أوجد لعمدة توازن الحاكمة؟

الحل :-



$$R = \sqrt{0.25^2 - 0.15^2} = 0.2 \text{ m}$$

« مثلث متساوي الساقين » $\therefore BD = R$

$$BD = 0.2 \text{ m}$$

« مثلث متساوي الساقين » $\alpha = \beta$

$$\tan \alpha = \tan \beta$$

x. $q = \frac{\tan \beta}{\tan \alpha} = 1$, $BF = 0.2 + 0.1$
 $BF = 0.3 \text{ m}$

$$\omega^2 = \frac{BD}{BE} \left(\frac{m + \frac{M}{2}(1+q)}{m} \right) \frac{g}{h}$$

$$\omega^2 = \frac{0.2}{0.3} \left(\frac{4.5 + \frac{36}{2}(1+1)}{4.5} \right) \frac{9.81}{0.2}$$

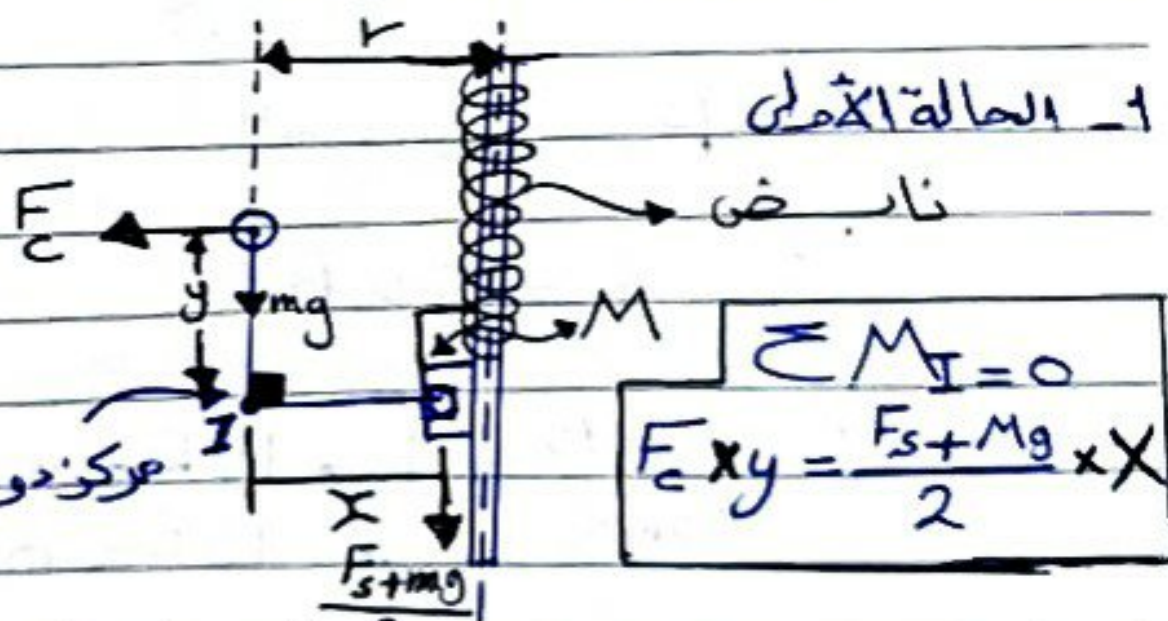
$$\omega^2 = \frac{9.81}{0.3} \left(\frac{40.5}{4.5} \right)$$

$$\omega = 17.15 \text{ rad/sec}$$

$$N = 163.81 \text{ r.p.m}$$

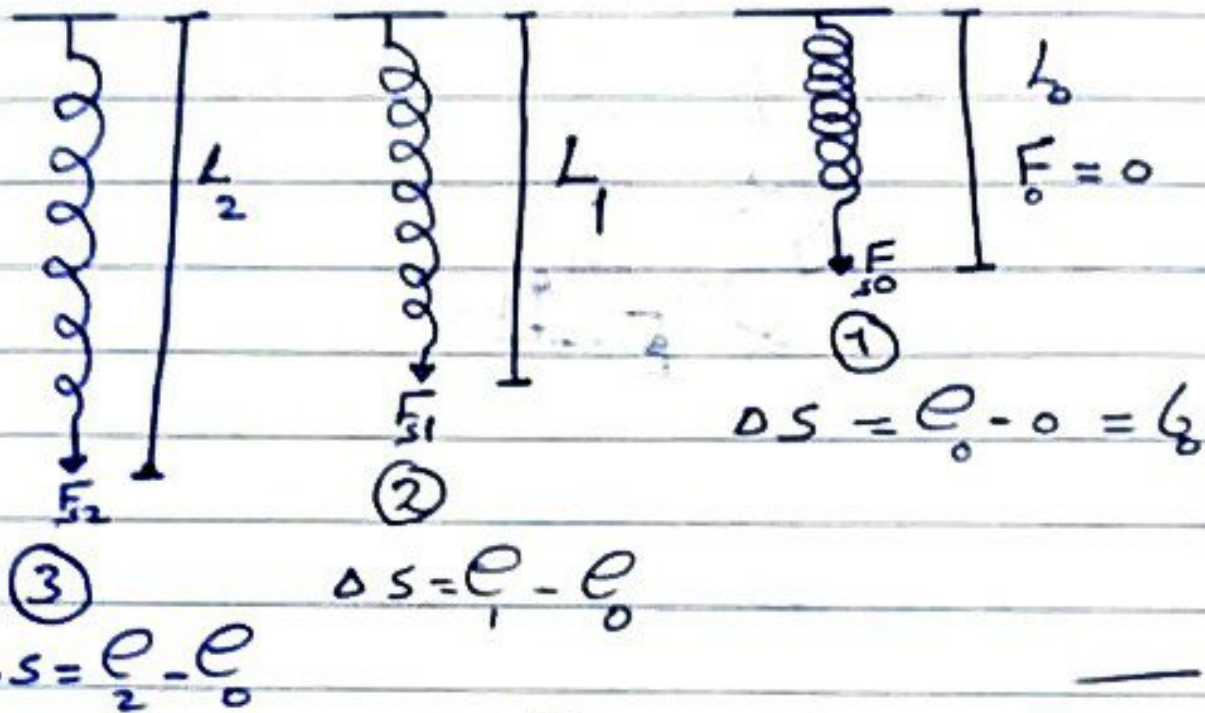
727 واجب :- مسألة في المرجع

4 - حاكمة هارتنل :-

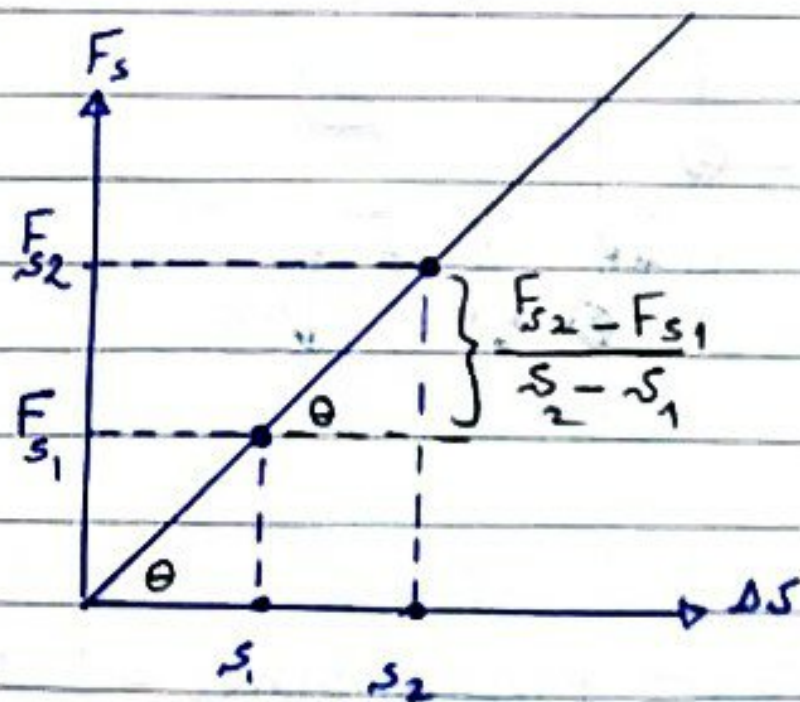


الموقع المتوسط للطاقة

مراجعة قانون هوك :-

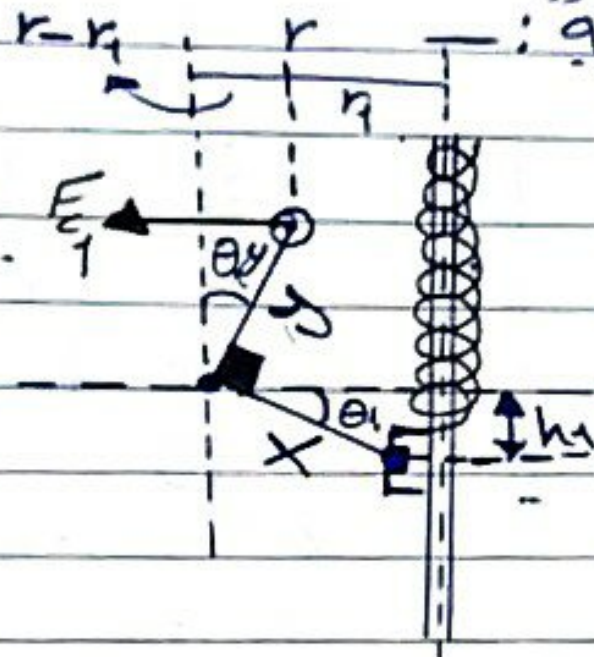


ملاحظة :-
 الاستطالة تحسب من الحالة الاستاتيكية.



$$K = \frac{F_{s1}}{s_1} \rightarrow K = \frac{F_{s2}}{s_2}, K = \frac{F_{s2} - F_{s1}}{s_2 - s_1}$$

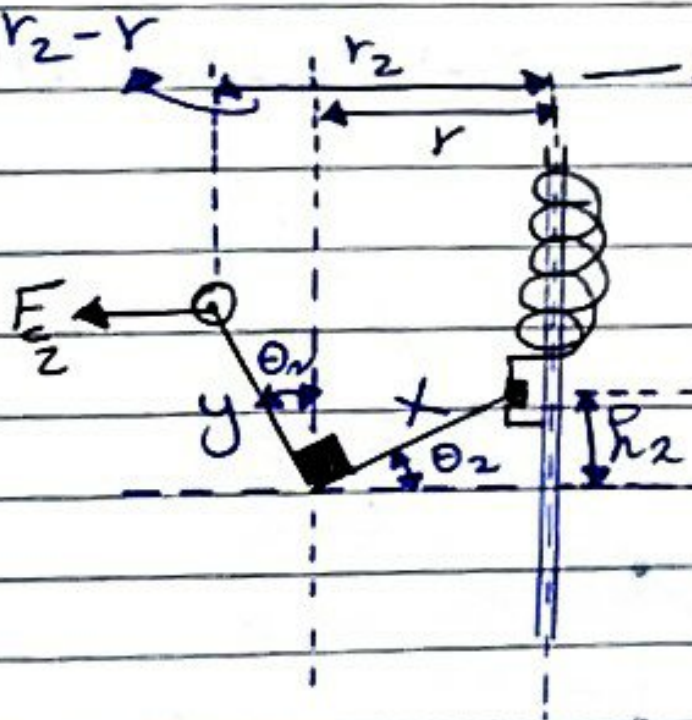
2- الحالة الثانية:



$$\frac{P_1}{x} = \frac{r - r_1}{y}$$

الموضع الأدنى للطاكمة

3- الحالة الثالثة:



$$\frac{h_2}{x} = \frac{r_2 - r}{y}$$

$$F_2 \cdot x \cdot y \cdot \cos \theta_2 + m \cdot g \cdot y \cdot \sin \theta_2 = \frac{F_s + M \cdot g}{2} \cdot x \cdot \cos \theta_2$$

$$F_c \times y \cos \theta_1 = mgy \sin \theta_1 + \frac{F_s + Mg}{2} \times X \cos \theta_1$$

$$F_c = mr\omega^2$$

$F_s \rightarrow$ قوة النابض

$$M = 0 \text{ or } ?$$



مثال: ماكينة هارتنل تعمل باستفهام نابض، إذا كانت كتلة الكرة 2 Kg وذراع الكرة 100 سم وفداع الجلبة 60 سم، والزاوية بين الأذرع قائمة، إذا كانت في الوضع الأدنى نصف قطر الدوران 80 سم وذراع الكرة عمادياً لمحور الدوران، في الوضع المتوسط للماكينة، أوجه قوة النابض F_s التي تجعل الجلبة تتحرك بسرعة 300 r.p.m؟

$$F_c \times y = \frac{F_s + Mg}{2} \times X$$

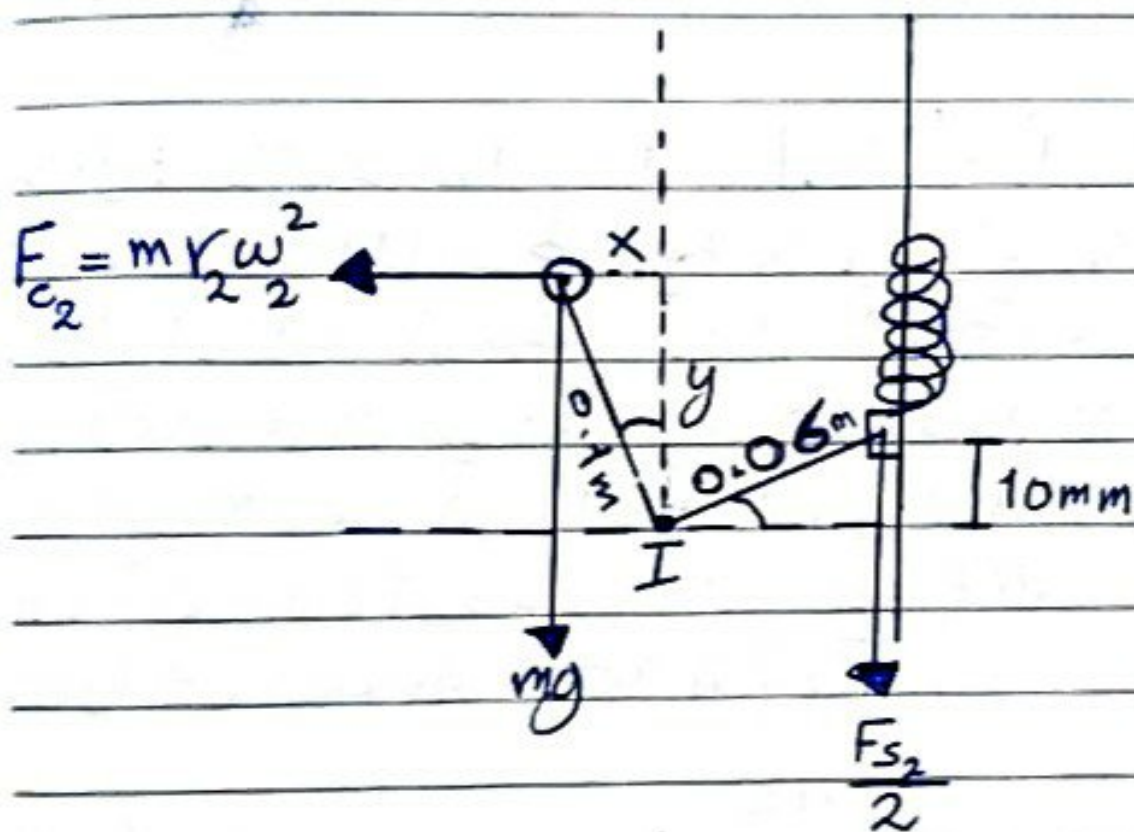
الحل:-
 $M = 0$

$$mr\omega^2 \times y = \frac{F_s}{2} \times X$$

$$2 \times 0.08 \times \left(300 \times \frac{2\pi}{60}\right)^2 \times 0.1 = \frac{F_{s1}}{2} \times 0.06$$

$$F_{s1} = 526.18 \text{ N}$$

إذا علمت أن النابض المستخدم له ثابت
 $K = 30 \times 10^3 \frac{N}{m}$ ، فما هي سرعة الاتزان عنه ما يكون
 ارتفاع الجلبة $10mm$ ؟
 الحل :-



$$\frac{0.01}{0.06} = \frac{x}{0.1}$$

$$x = \frac{0.01 \times 0.1}{0.06}$$

$$x = 0.01667 m$$

$$r_2 = r_1 + 0.01667$$

أخذ العزم : —

$$m r_2 \omega_2^2 \times 0.0986 + m g \times 0.01667 = \frac{F_{s_2}}{2} \times 0.06659.59$$

$$k = \frac{F_{s_2} - F_{s_1}}{s_2 - s_1} = \frac{F_{s_2} - 526.18}{0.01}$$

$$30 \times 10^3 = \frac{F_{s_2} - 526.18}{0.01}$$

$$F_{s_2} = 300 + 526.18$$

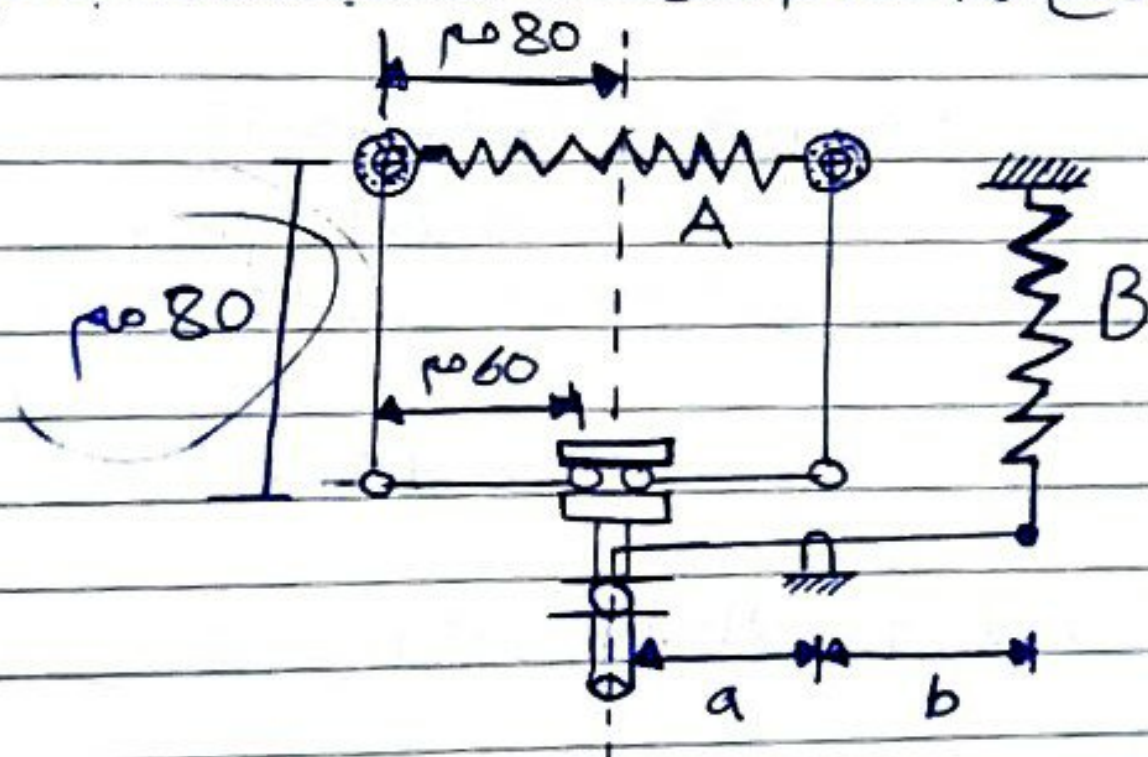
$$F_{s_2} = 826.18 \text{ N}$$

وبالتعويض في العلاقة التالية لإيجاد السرعة :-

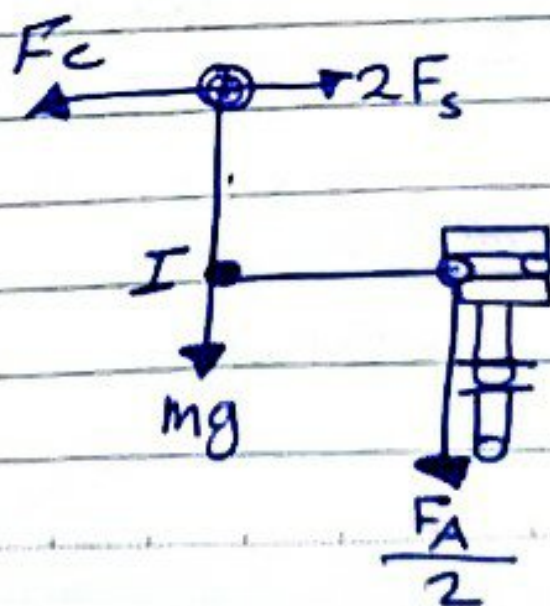
$$2 \times 0.0967 \omega_2^2 \times 0.0986 + (2 \times 9.81 \times 0.01667) = \frac{826.18}{2} \times 0.06 \times \cos 9.59$$

$$\therefore \omega_2 = 35.55 \text{ rad/s} \quad N_2 = 341 \text{ r.p.m}$$

في الشكل المبين حاكمة وينستن هارتنل ،
 كتلة الكرتين 4 كجم متصلةتين ببعضهما بواسطة
 نابضين ، ثابت كل نابض $K = 750 \text{ N/m}$ والطول
 الحر للنابض 100 مم ، ذراع الكرة 80 مم
 وطول ذراع الجلبة هو 60 مم ، والرافعة
 متحركة عند منتصفها ، سرعة الحاكمة هي 240 r.p.m في الوضع المتوسط
 إذا كان ارتفاع الجلبة 75 مم عند زاوية السرعة بنسبة 5% احسب ملامح النابض



الحل :-

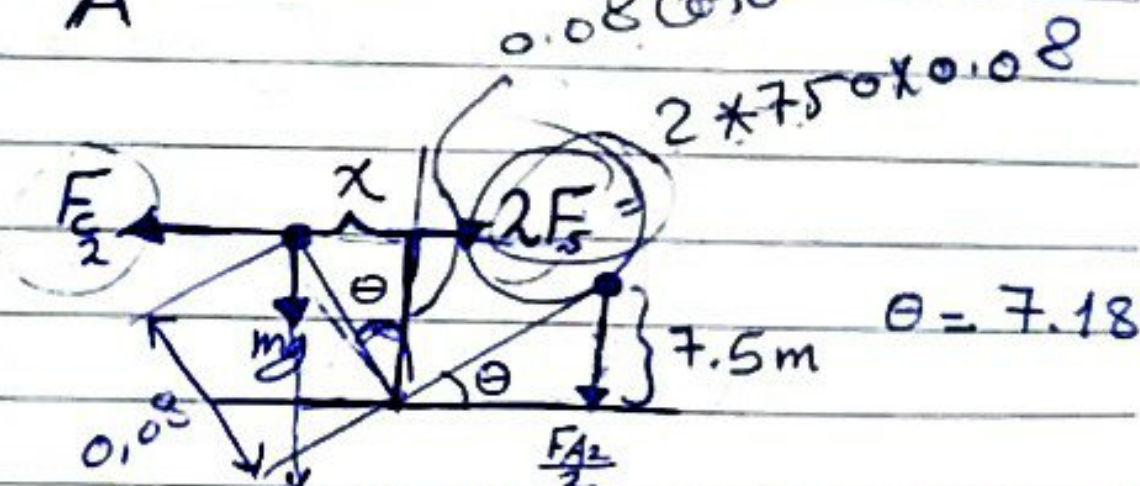


$$\sum M_I = 0$$

$$F_c \times 0.08 - 2F_s \times 0.08 - \frac{F_A}{2} \times 0.06 = 0$$

$$4 \times 0.08 \left(240 \times \frac{2\pi}{60} \right)^2 \times 0.08 - (2 \times 750 \times 0.06 \times 0.08) = 0.03 F_A$$

$$F_A = 299.011 \text{ N}$$



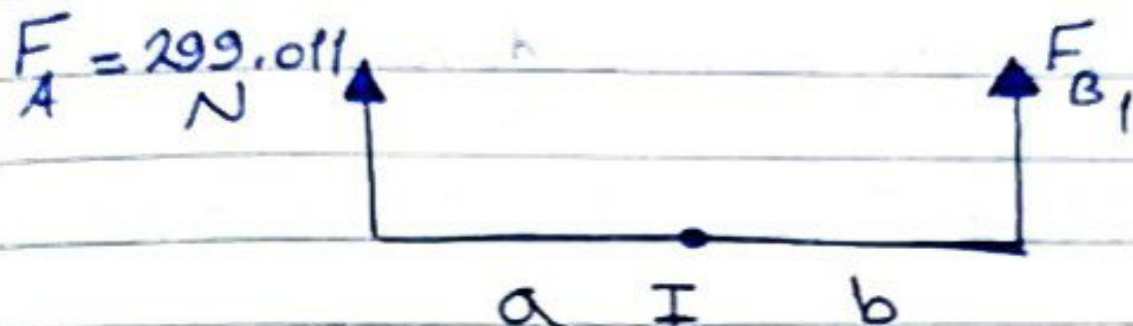
$$X = \frac{0.08}{0.06} \times 7.5$$

$$X = 10 \text{ mm}$$

$$\sum M_I = 0$$

$$\underline{m r_2 \omega^2} \times 0.08 \cos 7.18 + \underline{4 \times 9.81 \times 0.01} - (2 \times 750 \times 0.08^2 \cos 7.18) = \frac{F_{A2}}{2} \times 0.06 \cos 7.18$$

$$F_{A_2} = 362.18 \text{ N}$$



$$\sum M_I = 0$$

$$-299.011 \times a + F_B \times b = 0$$

$$F_{B_1} = 299.011 \left(\frac{a}{b} \right)$$

$$a = b$$

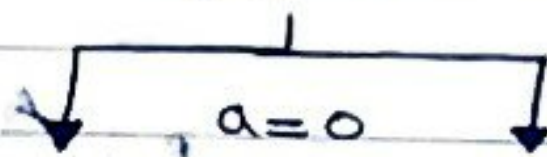
$$\therefore F_{B_1} = 299.011$$

الإتزان الديناميكي

$$\Sigma F$$

$$R = ma$$

الاتزان



$$R = 0$$

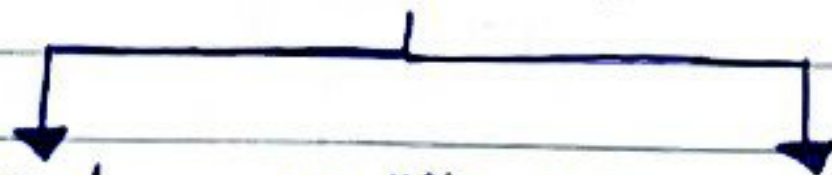
$$R = 0$$

حركة بسرعة ثابتة

سكون

الإتزان الديناميكي :- هو إتزان مجموعة من القوى التي تكون نتيجة عملية الدوران «قوة الطرد المركزي»

الإتزان «سكون»



إتزان الجسم

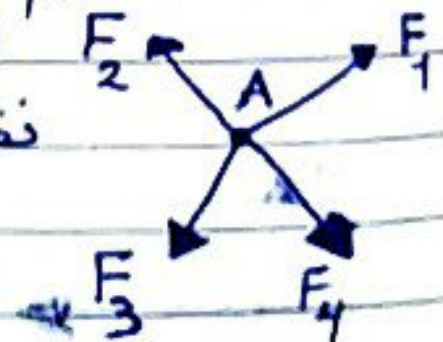
$$\Sigma F_x = 0$$

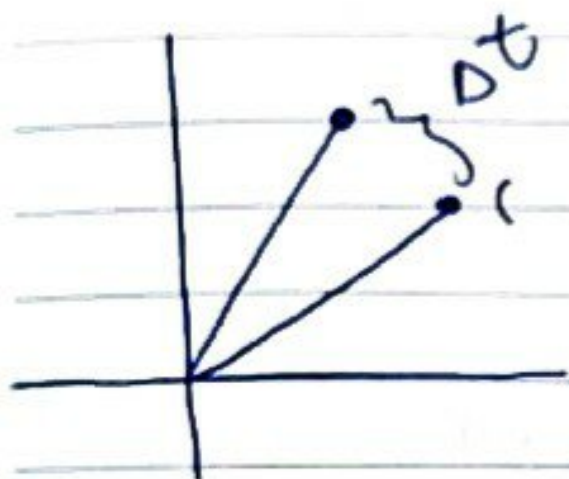
$$\Sigma F_y = 0$$

$$\Sigma M = 0$$

إتزان الجسم من مجموعة القوى

المتلاقية في نقطة واحدة «

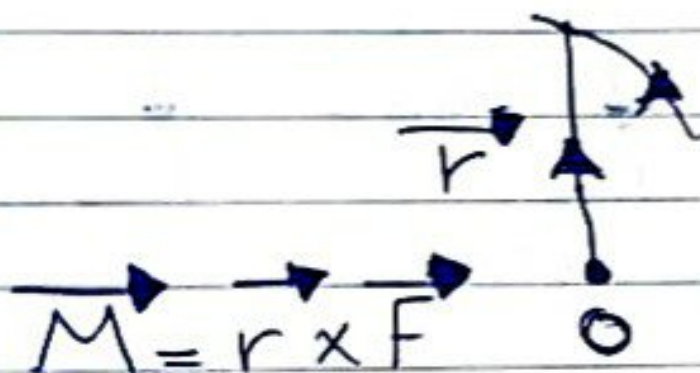




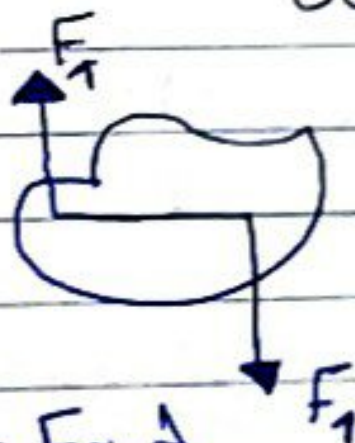
$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2}$$

$$R^2 = R_x^2 + R_y^2$$

$$0 = R_x^2 + R_y^2$$



$$\vec{F} = F_x \vec{i} + F_y \vec{j} + F_z \vec{k}$$



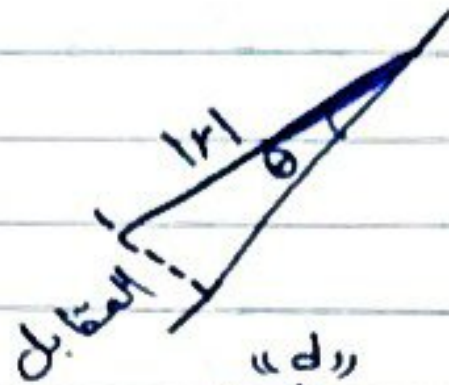
$$M = F \times d$$



$$ax + by + c = 0$$

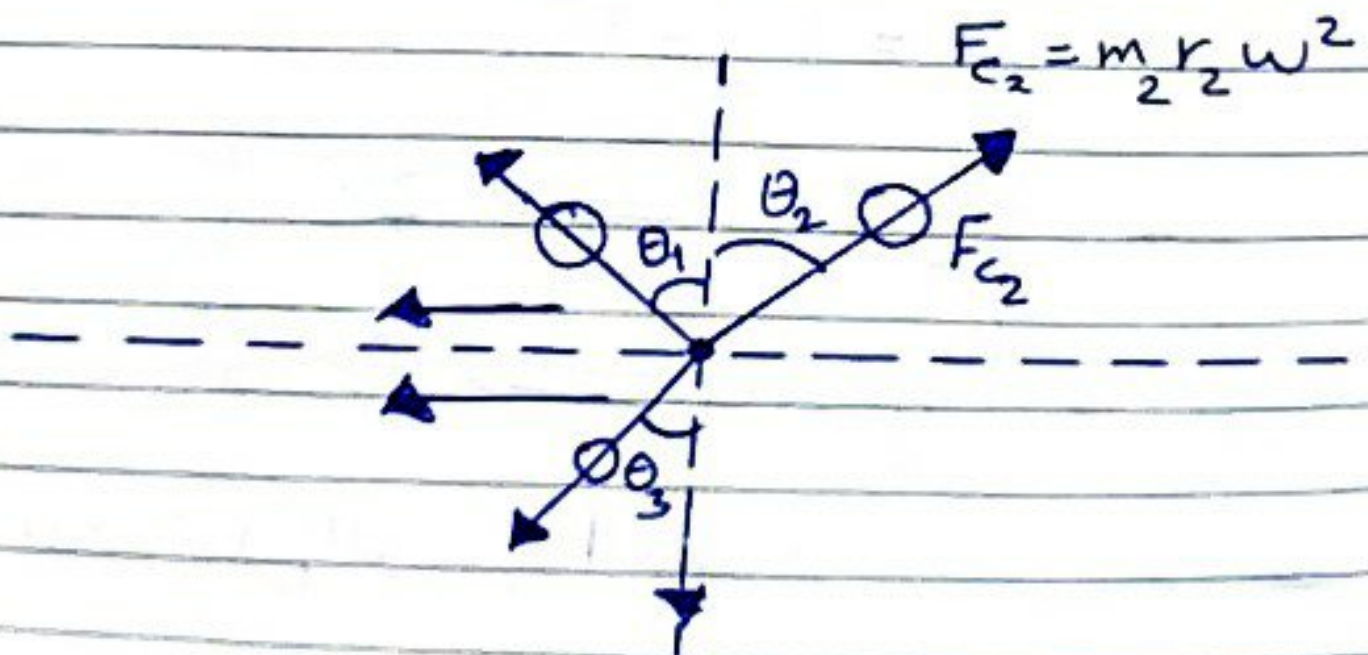
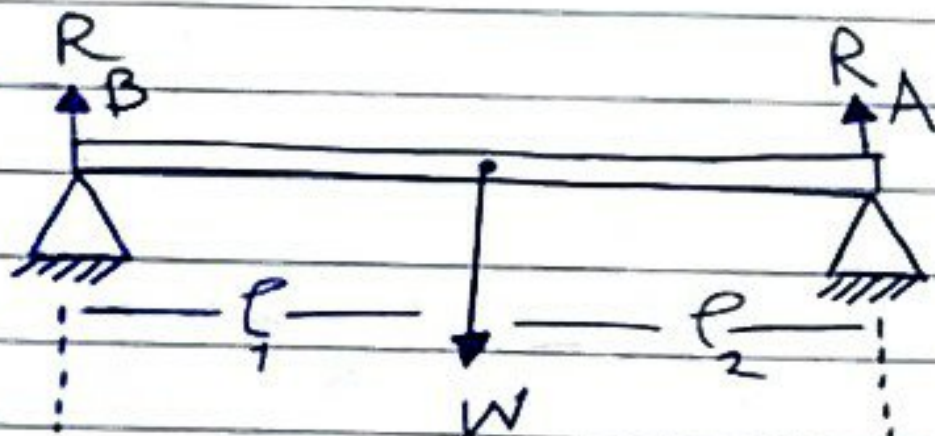
$$\rightarrow y = -\frac{a}{b}x - \frac{c}{b}$$

$$\rightarrow ax + by + cz = d_1$$

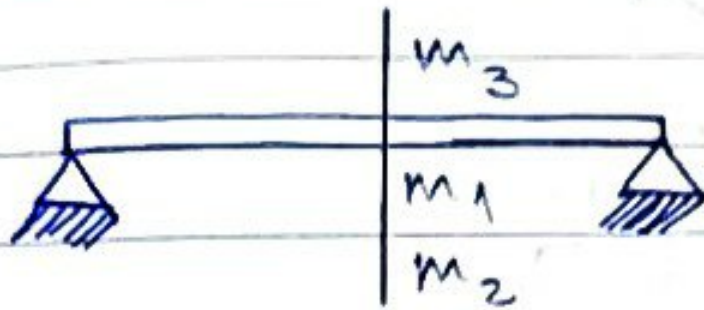


$$\sin \theta = \frac{\text{المقابل}^{\text{"d"}}}{|r|}$$

$$d = \sin \theta |r|$$



استزان مجموعة من القوى المتلاقية في نقطة واحدة.



$$R = 0$$

$$R_x = \sum F_x$$

$$R_y = \sum F_y$$

$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2}$$

$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} \quad \text{استزان}$$

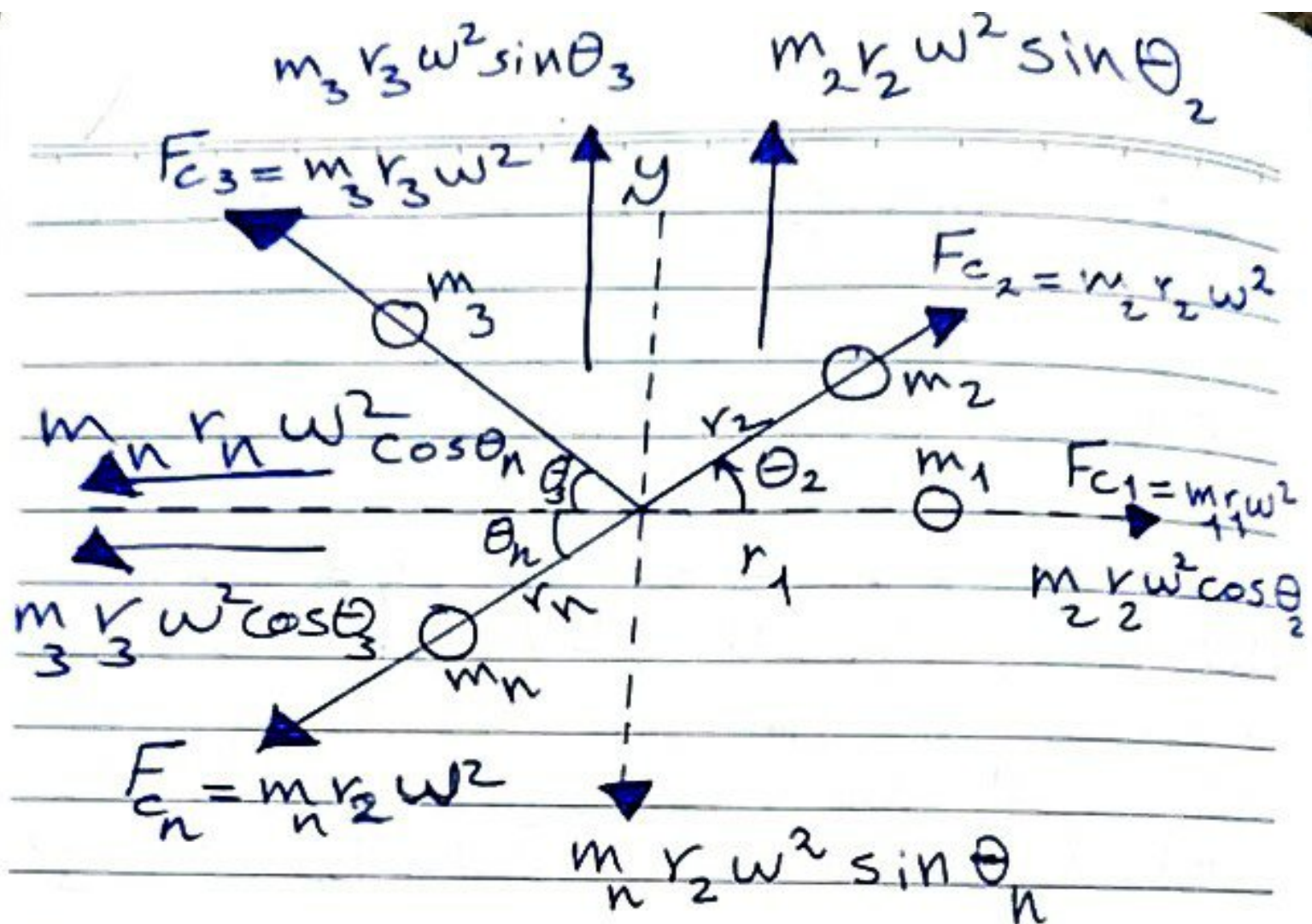
$$0 = R_x^2 + R_y^2$$

$$R_x = 0 \Rightarrow \sum F_x = 0$$

$$R_y = 0 \Rightarrow \sum F_y = 0$$

التحليل الرئيسي

«الاستاتيكي»



$$\sum F_x = 0$$

$$m_1 r_1 \omega^2 + m_2 r_2 \omega^2 \cos \theta_2 - m_3 r_3 \omega^2 \cos \theta_3 -$$

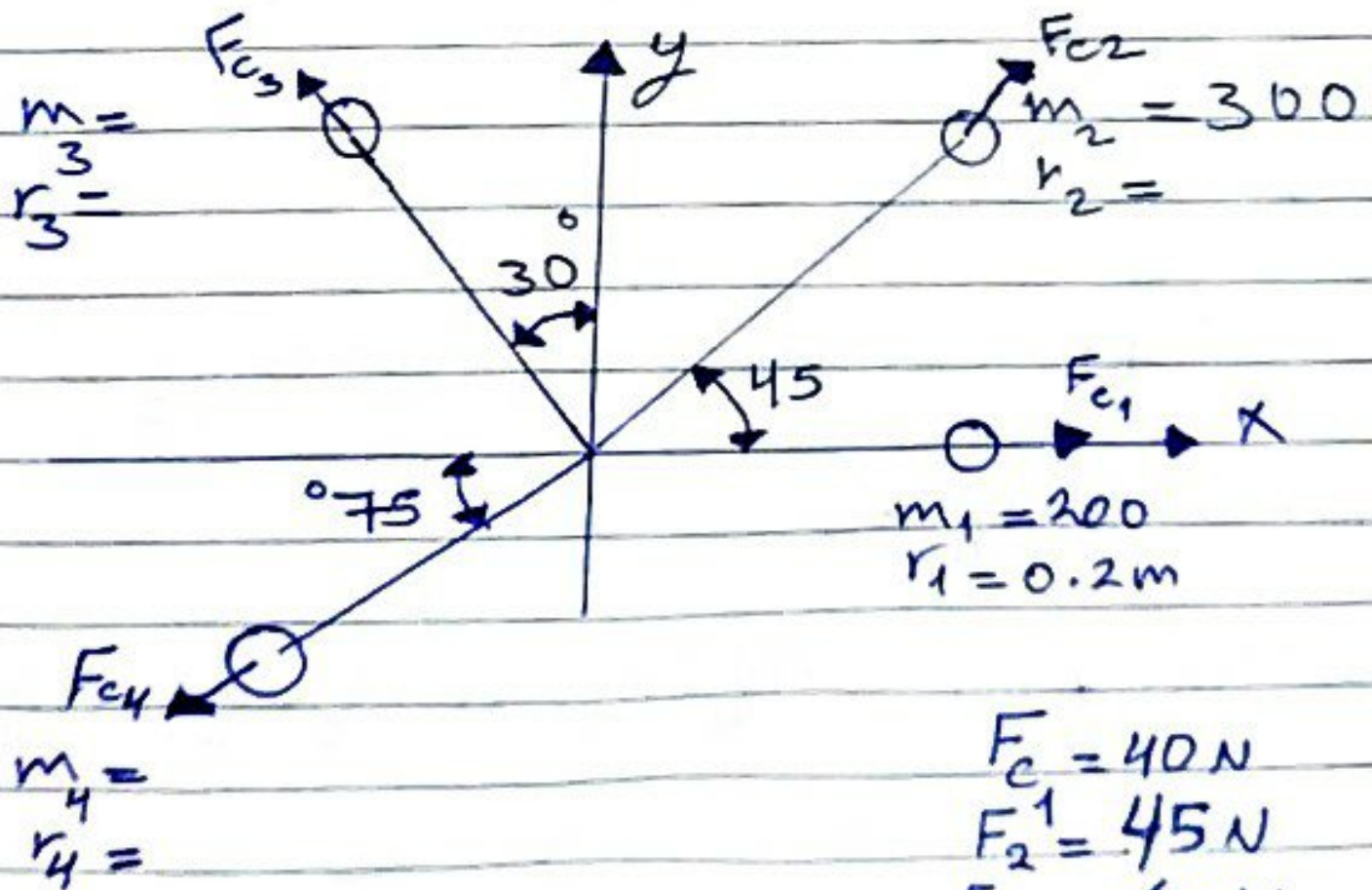
$$m_n r_n \omega^2 \cos \theta_n = 0$$

$$\omega^2 (m_1 r_1 + m_2 r_2 \cos \theta_2 - m_3 r_3 \cos \theta_3 - m_n r_n \cos \theta_n) = 0$$

مثال 1: - أربع كتل m_1, m_2, m_3, m_4 -

$m_1 = 200 \text{ Kg}$ و $m_2 = 300 \text{ Kg}$ و $m_3 = 240 \text{ Kg}$ و $m_4 = 260 \text{ Kg}$ ولها أنصاف الأقطار:

$r_1 = 0.2 \text{ m}$ و $r_2 = 0.15 \text{ m}$ و $r_3 = 0.25 \text{ m}$ و $r_4 = 0.33 \text{ m}$ إذا كانت الزاوية بين الكتلة m_1 و m_2 هي 45° و بين m_3 و m_4 هي 120° والكتلة m_4 في موضع عوض ومقدار كتلة التوازن المطلوبة 255 Kg فما هي عمالة التوازن إذا كان نصف القطر 0.2 m ؟



$$\begin{aligned}
 F_c &= 40 \text{ N} \\
 F_2^1 &= 45 \text{ N} \\
 F_{c3} &= 60 \text{ N} \\
 F_{c4} &= 78 \text{ N}
 \end{aligned}$$

نقوم بإيجاد محصلة مجموعة القوى الغير متوازنة.

F_1, F_2, F_3, F_4 :-

$$R_x = \sum F_x$$

$$R_x = 40 + 45 \cos 45 - 60 \sin 30 - 78 \cos 75$$

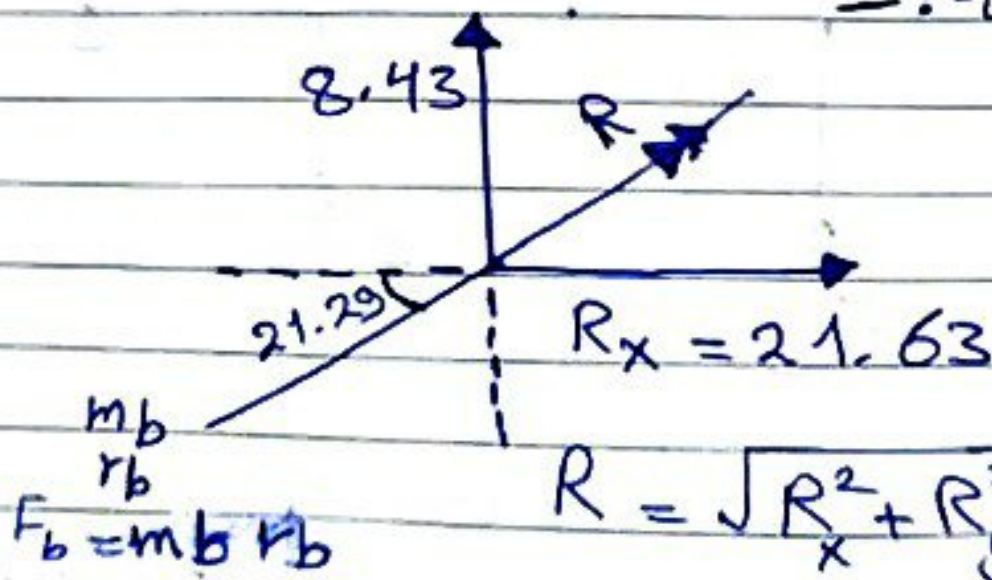
$$R_x = 21.63 \rightarrow$$

$$R_y = \sum F_y$$

$$R_y = 45 \sin 45 + 60 \cos 30 - 78 \sin 75$$

$$R_y = 8.43 \uparrow$$

المحثة :-



$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2}$$

$$R = 23.21 \Leftarrow R = \sqrt{(21.63)^2 + (8.43)^2}$$

$$\theta = \tan^{-1} \rightarrow \frac{R_y}{R_x}$$

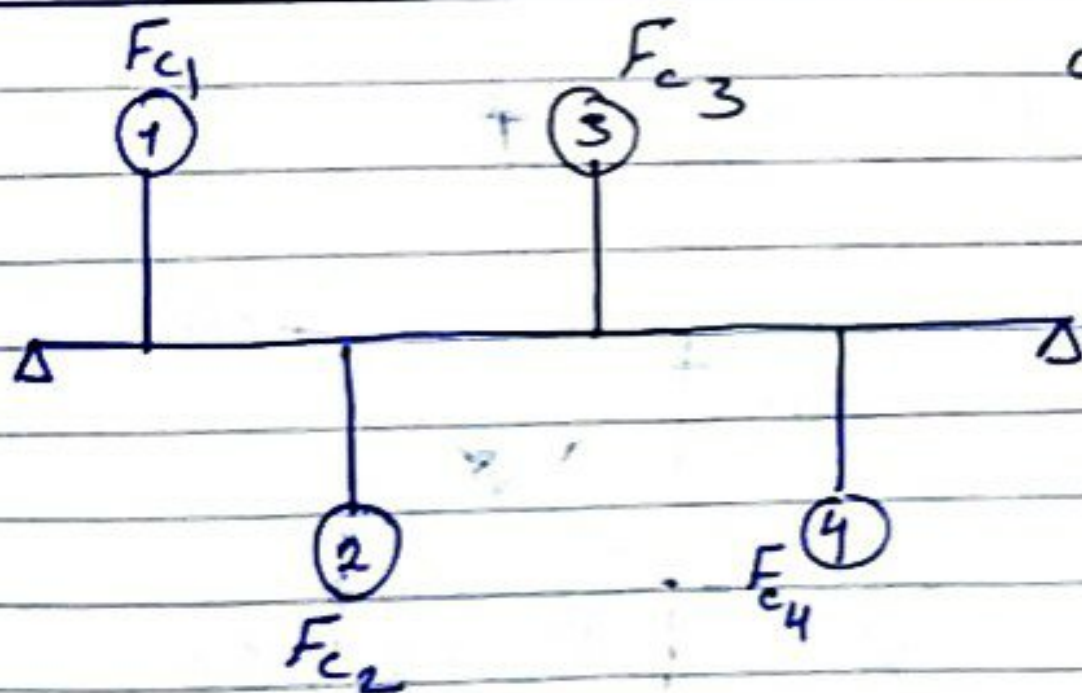
$$\theta = 21.29^\circ$$

$$F_b = m_b r_b = 23.21$$

$$r_b = 0.2 \text{ m} \quad F = m_b r_b$$

$$\therefore m_b \times 0.2 = 23.21 \quad m_b = \frac{F}{r_b}$$

$$\therefore m_b = 116.05 \text{ Kg}$$



القياسات

$$\sum M = 0$$

$$R=0$$

$$R^0 = \sqrt{R_x^2 + R_y^2}$$

$$R_x^2 + R_y^2 = 0$$

$$\sum F_x = 0$$

$$\sum F_y = 0$$

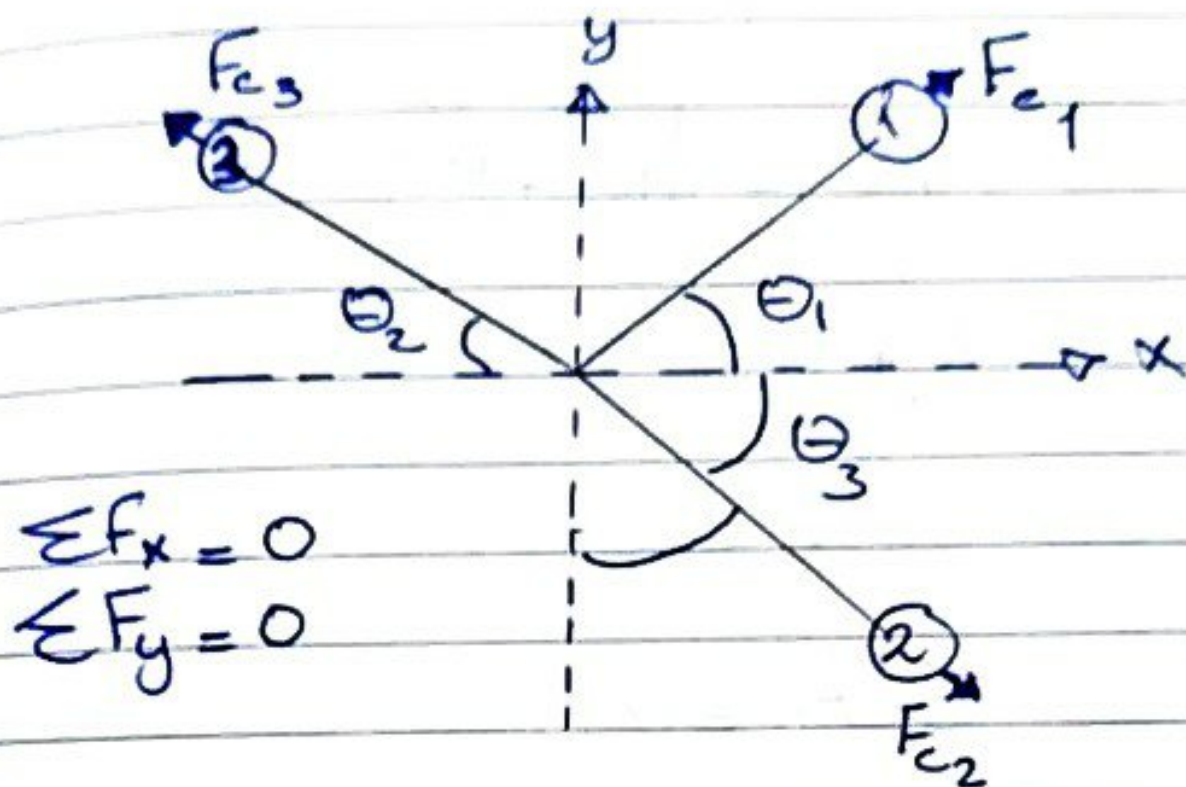
$$\sum_{i=1}^n F_i = 0$$

$$\sum_{i=1}^{i=n} m_i r_i \omega^2 = 0$$

$$(\omega^2) \sum_{i=1}^n m_i r_i = 0$$

$$\sum m_i r_i = 0$$

$$\sum M = 0$$



$$(m_1 r_1 \cos \theta_1 + m_3 r_3 \cos \theta_3 - m_2 r_2 \cos \theta_2) = 0$$

$$(m_1 r_1 \sin \theta_1 + m_3 r_3 \sin \theta_3 - m_2 r_2 \sin \theta_2) = 0$$

مسألة 2: - عمود دوار يحمل أربع كتل
A, B, C, D مقدار كل من الكتل: -

$$m_A = 200 \text{ Kg}$$

$$m_B = 300 \text{ Kg}$$

$$m_C = 400 \text{ Kg}$$

$$m_D = 200 \text{ Kg}$$

مواضع أقطارهم: -

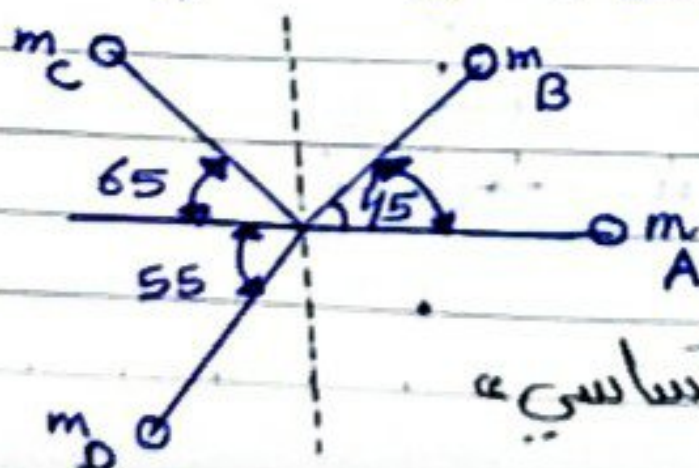
$$r_A = 80 \text{ mm}$$

$$r_B = 70 \text{ mm}$$

$$r_C = 60 \text{ mm}$$

$$r_D = 80 \text{ mm}$$

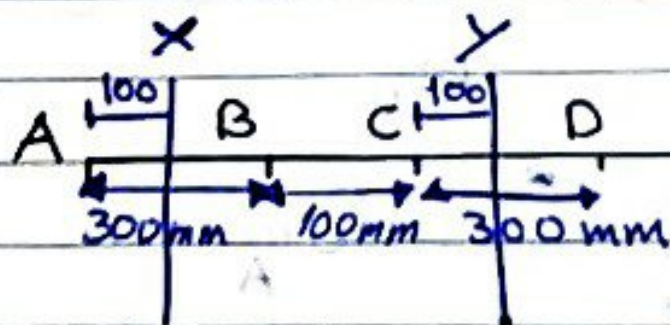
وتدور هذه الكتل في مستويات تتباعد عن بعضها
حيث تبعد ~~مستويات~~ مستويات مقامها عن مستوى الكتلة
«A» بحيث A بعد مستوى الكتلة B 300mm
والكتلة C تبعد عن A 400mm والكتلة D 700mm
وكان الوضع الزاوي للكتل كالآتي: - «رسم عقارب
الساعة»



«الوضع الأساسي»

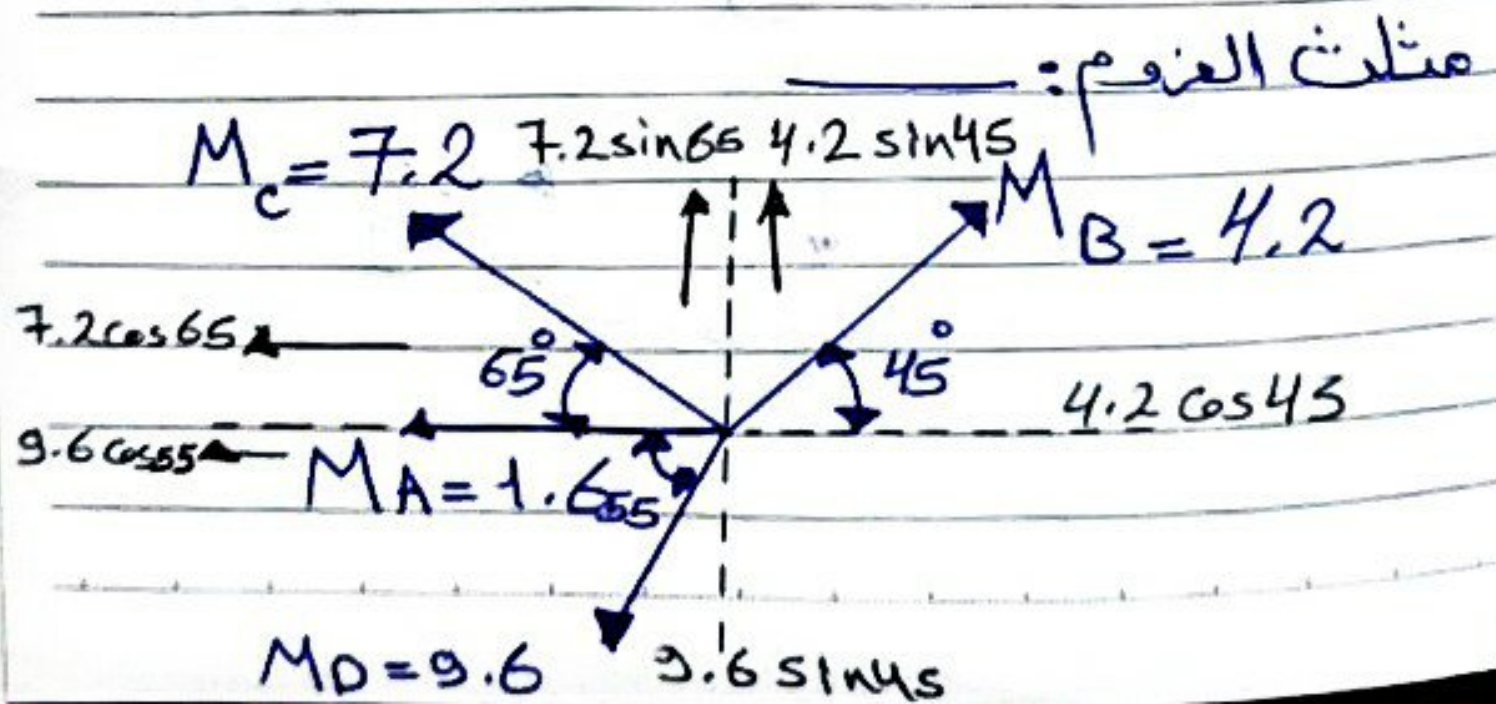
وفي هذا الوضع يكون النظام «غير متزن ديناميكياً»
 ويمكن أن يحدث الإلتزان الديناميكي منه خلال
 إضافة كتلتين عند المستوى X وعند المستوى Y
 بحيث يبعد المستوى A عن المستوى X 100 mm ويبعد
 المستوى X عن المستوى Y 400 mm والمسافة بين Y
 و D 200 mm فإذا كانت أضاف الأقطار
 لكتلتي التوازن متساويتين 100 mm ، أوجد
 مقدار كتلتي التوازن والوضع الراوي لهما؟

المحل :-



- | +
نقطة الفرم

سلسلة	m (Kg)	r(m)	F/ω^2 (N/rad/s)	L(m)	M $F/\omega^2 \times L$
A	200	0.08	16	-0.1	-1.6
B	300	0.07	21	0.2	4.2
C	400	0.06	24	0.3	7.2
D	200	0.08	16	0.6	9.6
Ref m_x	m_x	0.1	$0.1m_x$	0	0
m_y	m_y	0.1	$0.1m_y$	0.4	$0.04m_y$



$$\Sigma M_x = 4.2 \cos 45 - 7.2 \cos 65 -$$

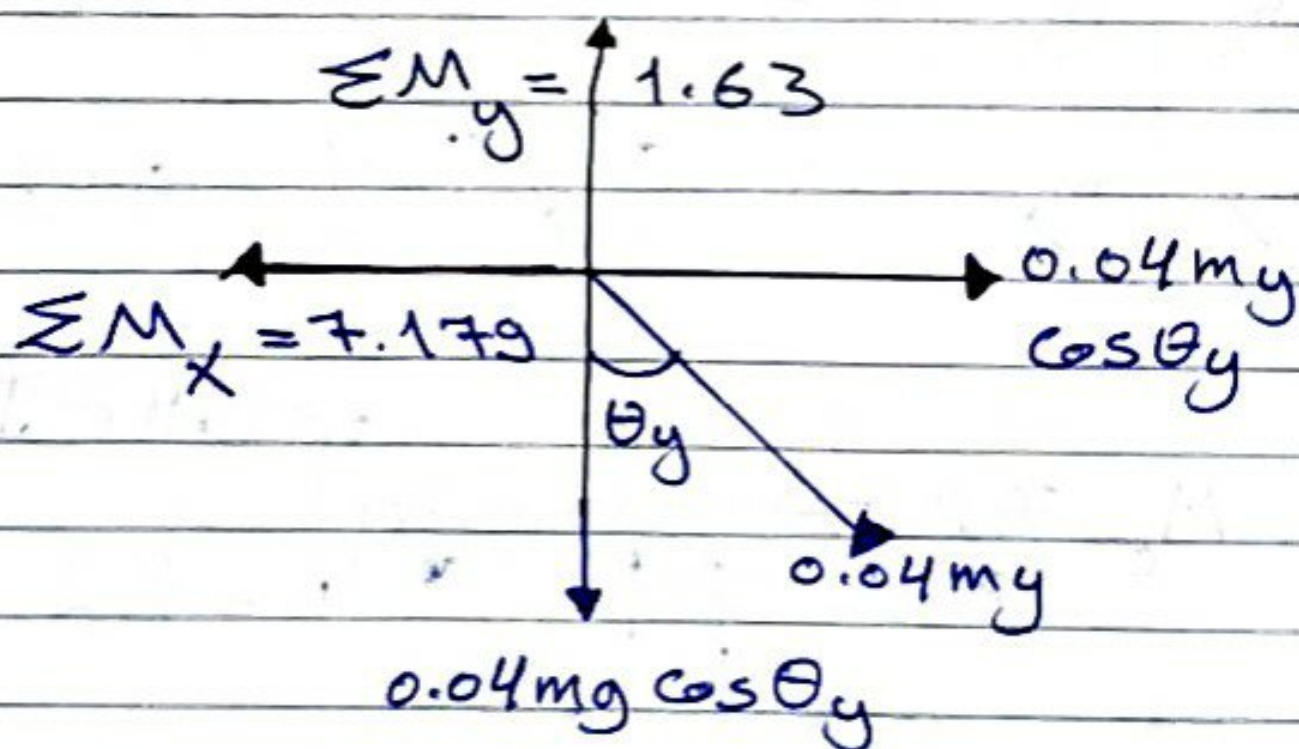
$$9.6 \cos 55 - 1.6$$

$$\Sigma M_x = -7.179$$

$$\Sigma M_y = 4.2 \sin 45 + 7.2 \sin 65$$

$$- 9.6 \sin 55$$

$$\Sigma M_y = 1.63$$



$$(\sum M_x) = 0$$

$$0.04 \text{ m} y \sin \theta_y - 7.179 = 0$$

$$0.04 \text{ m} y \sin \theta_y = 7.179 \rightarrow \textcircled{1}$$

$$(\sum M_y) = 0$$

$$1.63 - 0.04 \text{ m} y \cos \theta_y = 0$$

$$0.04 \text{ m} y \cos \theta_y = 1.63 \rightarrow \textcircled{2}$$

من المعادلة ① و ②

$$\tan \theta_y = \frac{7.179}{1.63}$$

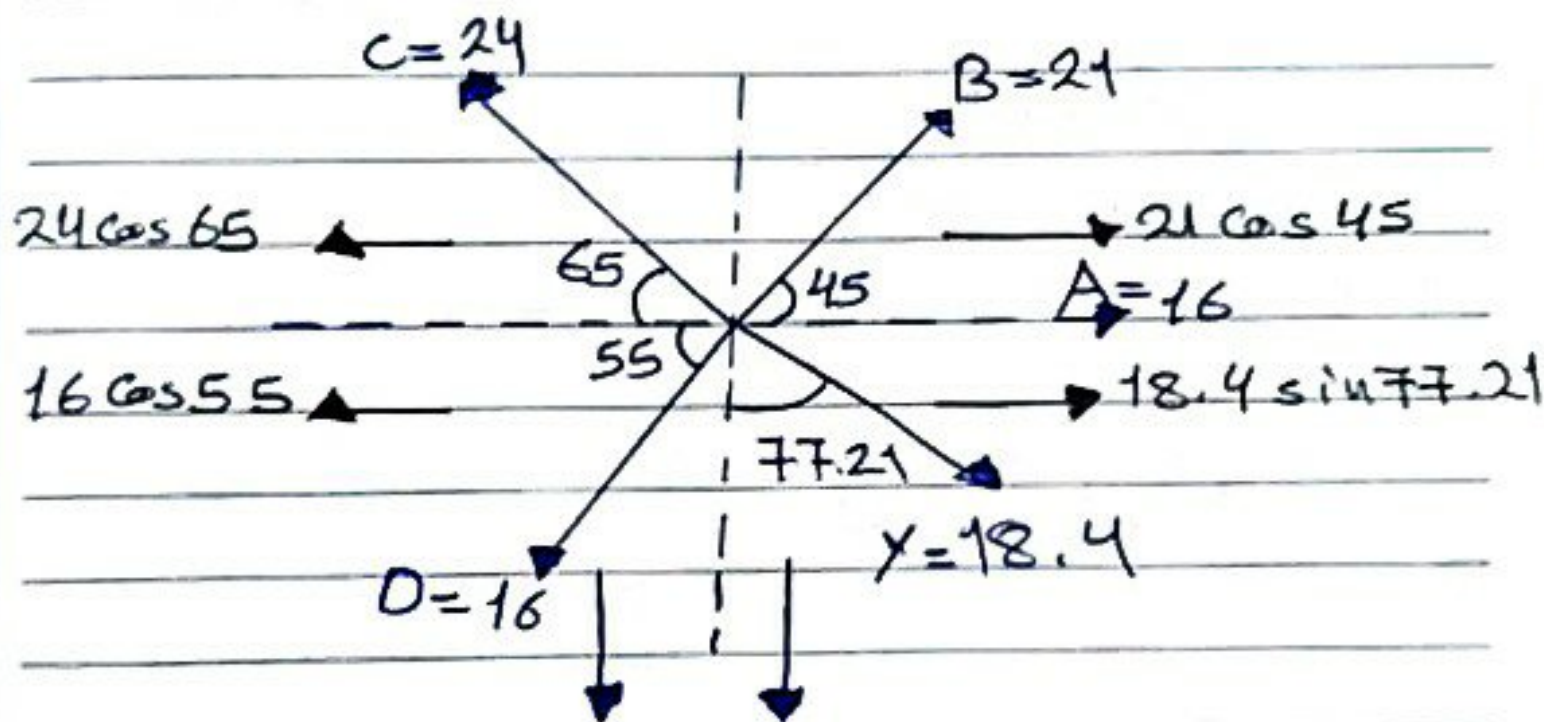
$$\theta_y = \tan^{-1} \frac{7.179}{1.63}$$

$$\theta_y = 77.21^\circ$$

وبالتعويض في المعادلة ①:

$$m_y = \frac{7.179}{0.04 \sin 77.21}$$

$$m_y = 184.04 \text{ kg}$$



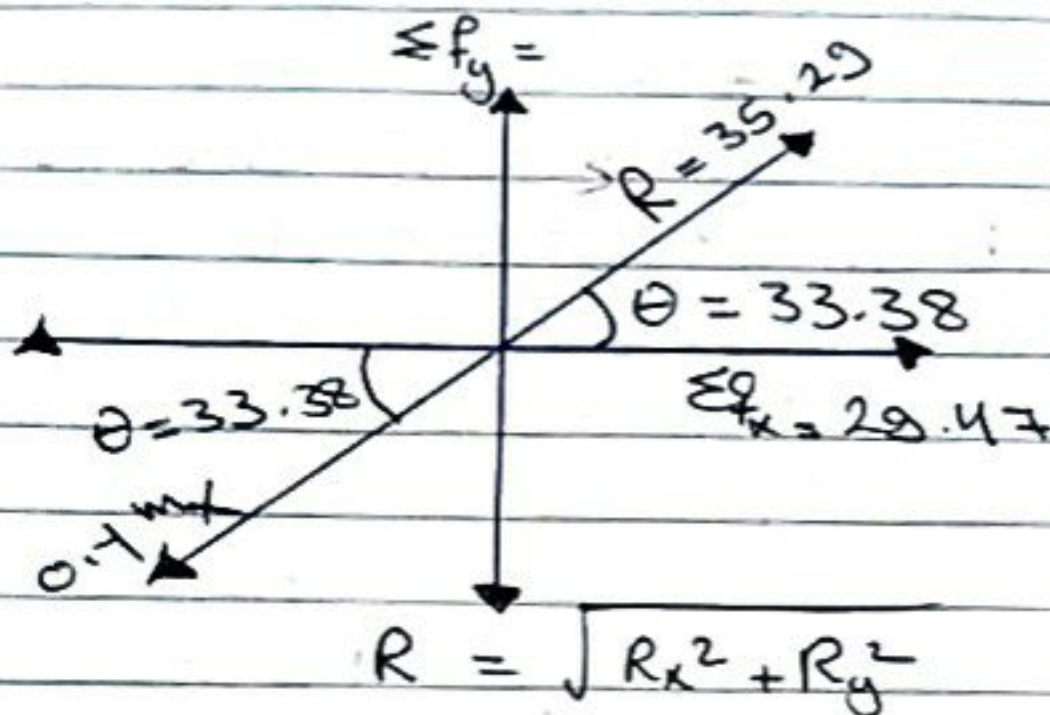
$$16 \sin 55 \quad 18.4 \cos 77.21$$

$$\sum F_x = 16 + 21 \cos 45 + 18.4 \sin 77.21 - 24 \cos 65 - 16 \cos 55$$

$$\sum F_x = 29$$

$$\sum F_y = 21 \sin 45 + 24 \sin 65 - 16 \sin 55 - 18.4 \cos 77.21$$

$$\Sigma F_y = 19.42$$



$$R = \sqrt{29.27^2 + 19.42^2}$$

$$R = 35.29$$

$$\theta_R = \tan^{-1} \frac{R_y}{R_x}$$

$$\theta_R = 33.38^\circ$$

$$R = 0.1 \text{ m}_x$$

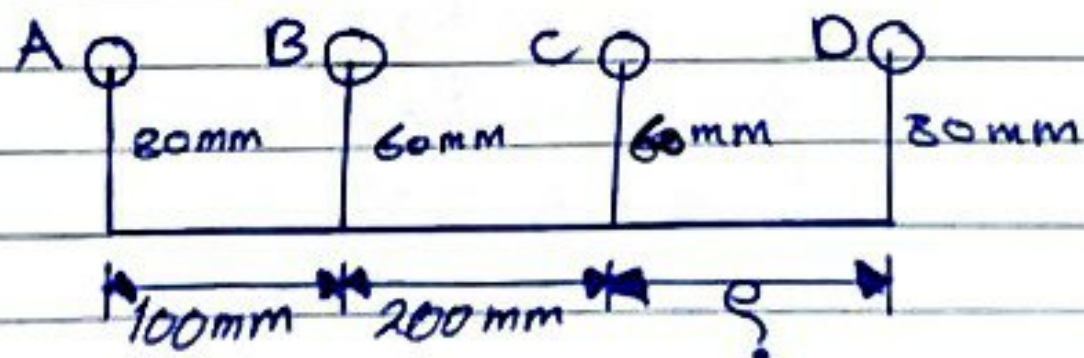
$$35.29 = 0.1 \text{ m}_x$$

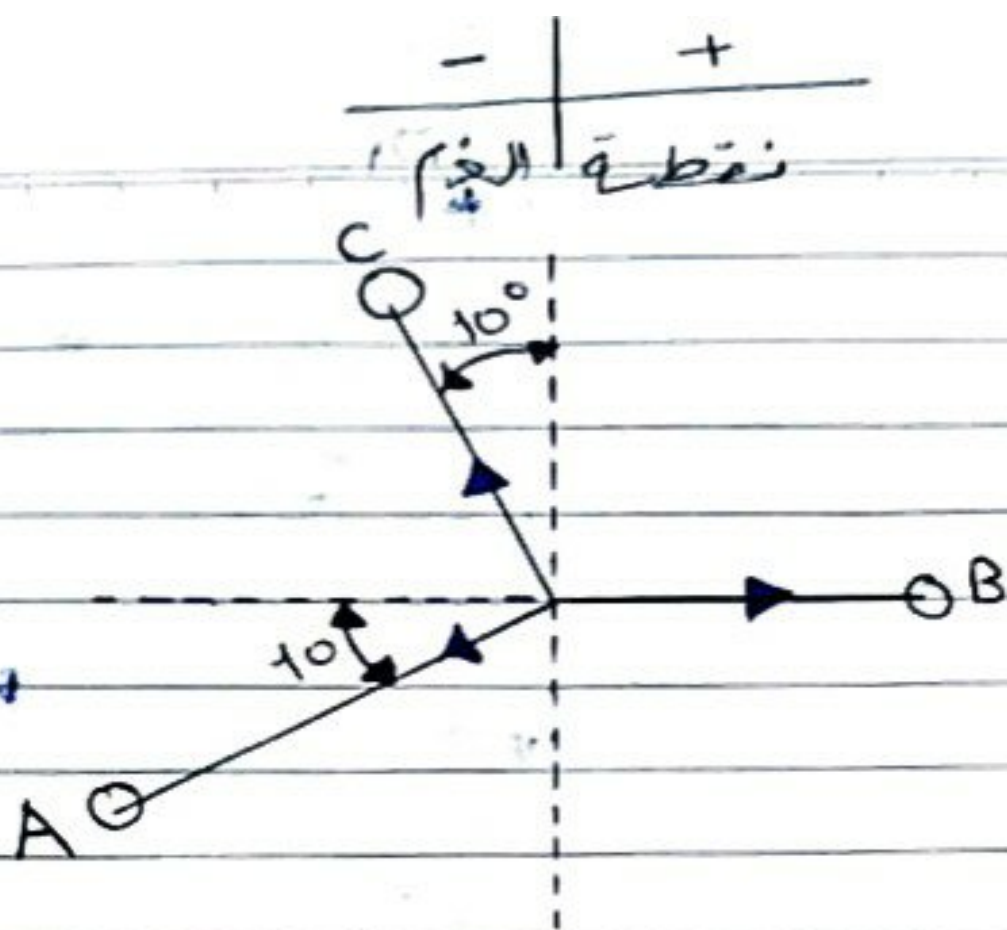
$$m_x = 352.9 \text{ Kg} \rightarrow \begin{cases} \theta_x = 33.38^\circ \\ 213.38^\circ \end{cases}$$

مثال [2]: - عمود دنيار يعمل أربع كتل
 D, C, B و A، كل منها في مستوى على طول العمود
 فإذا كانت $m_B = 18 \text{ kg}$ و $m_C = 12.5 \text{ kg}$ وأنصاف أقطارها
 60 mm ، والكتلة A و D لهما أنصاف أقطار 80 mm
 والزوايا بين B و C هي 100° وبين B و A 190° ،
 في اتجاه عكس عقارب الساعة، المسافة بين المستوى
 A والمستوى B 100 mm وبين B و C هي 100 mm ،
 فإذا كانت العمود في حالة اتزان ديناميكي
 كامل، أوجد:

- (1) كتلة A و D؟
- (2) المسافة المحورية بين A
- (3) الوضع الزاوي للكتلة A

الحل:-





الكتلة	m (Kg)	r (m)	$\frac{F}{\omega^2}$	L (m)	M $\frac{F}{\omega^2} \cdot L$
A	m_A	0.08	$0.08 \times \frac{m_A}{m_A}$	$-(0.3+X)$	$-0.08 m_A \times (0.3+X)$
B	18	0.06	1.08	$-(0.2+X)$	$-1.08 \times (0.2+X)$
C	12.5	0.06	0.75	$-X$	$-0.75X$
Ref → D	m_D	0.08	$0.08 m_D$	0	0



- الإشارة بعبارة الاتجاه.

$$0.08m_a(0.3+x)\sin(10)$$

$$M_B = 1.08(0.2+x)$$

$$M_A = 0.08m_a(0.3+x)$$

$$10^\circ$$

$$0.08m_a(0.3+x)\cos(10)$$

$$0.75X\sin 10$$

$$10^\circ$$

$$M_C = 0.75X$$

$$0.75X\cos 10$$

$$\sum M_A = 0$$

$$0.75X\sin 10 + 0.08m_a(0.3+x)\cos(10)$$

$$1.08(0.2+x) = 0 \rightarrow \boxed{1}$$

$$\sum M_y = 0$$

$$0.08m_a(0.3+x)\sin 10 - 0.75X\cos 10 = 0$$

$$\boxed{2}$$

$$\frac{m}{A} = \frac{0.738X}{0.0138(0.3+X)}$$

$$\frac{m}{A} = \frac{53.478 X}{(0.3+X)}$$

وعند التعويض بـ $\frac{m}{A}$ في المعادلة (1): -

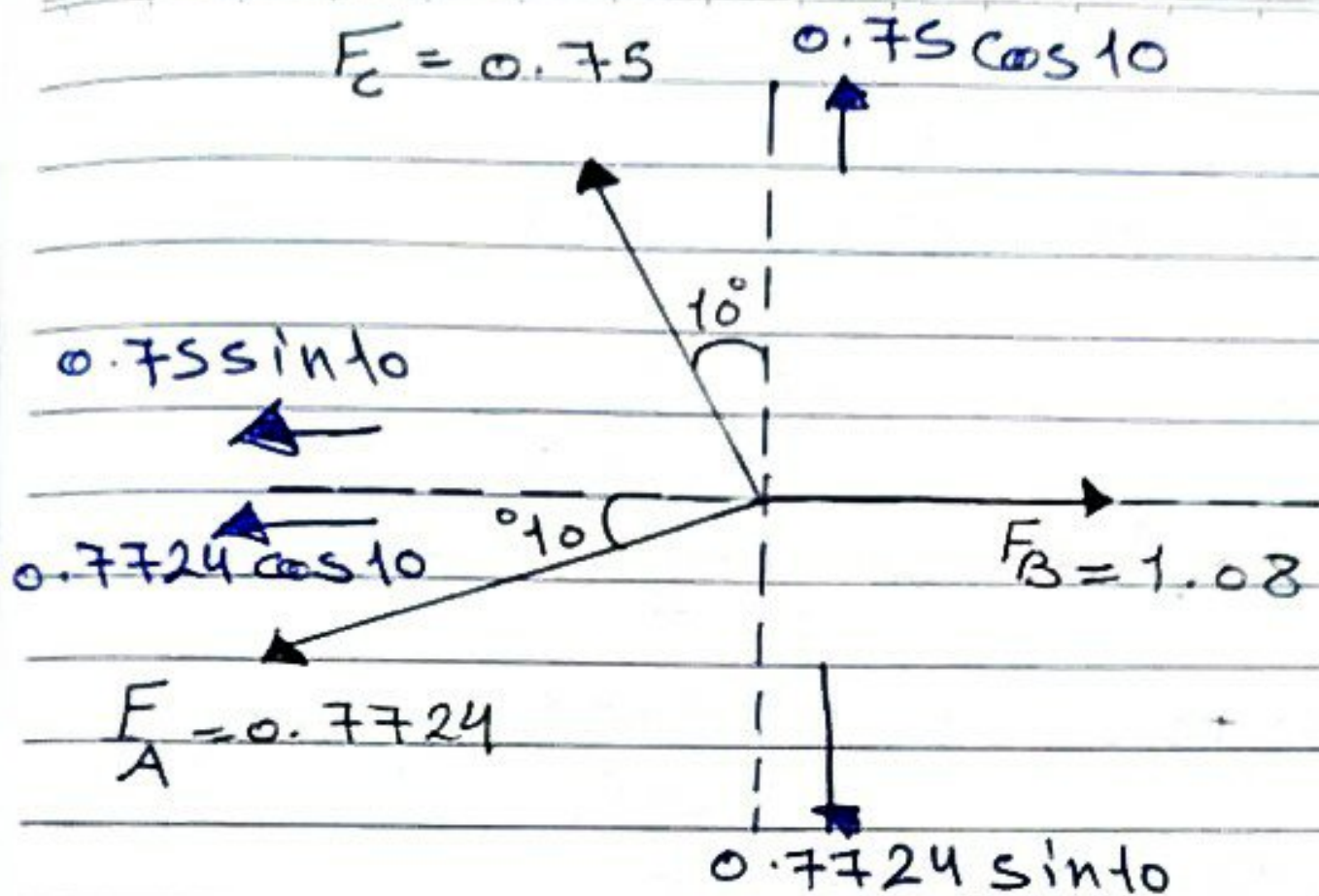
$$0.13X + 0.0787 \times \frac{53.478X}{(0.3+X)} - \frac{(0.3+X)}{(0.3+X)} = 0$$

$$0.216 - 1.08X = 0$$

$$X_1 = 0.0661 \text{ m}, \quad \frac{m}{A} = \frac{53.478 \times 0.0661}{0.3661}$$

$$\boxed{\frac{m}{A} = 9.655 \text{ Kg}}$$



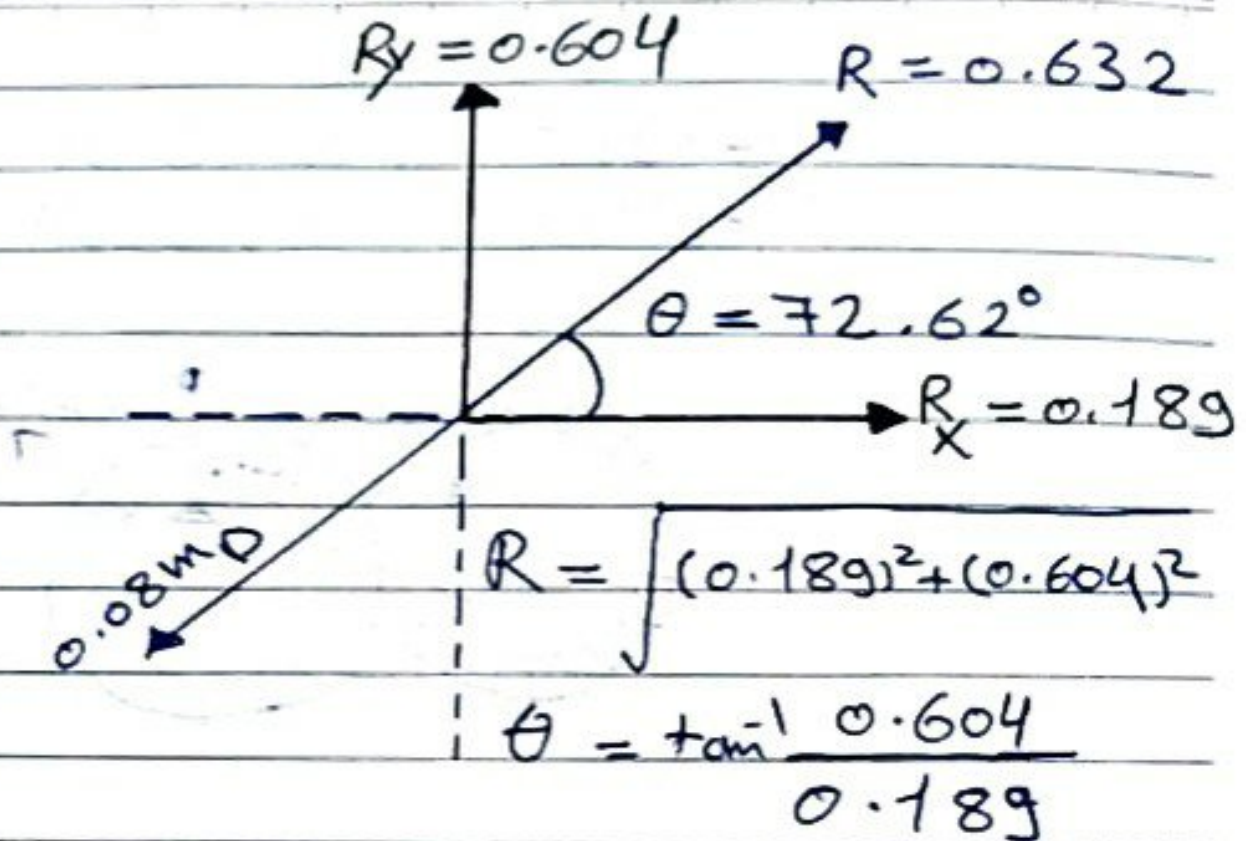


$$\sum F_x = 1.08 - 0.7724 \cos 10 - 0.75 \sin(10)$$

$$\sum F_x = 0.189 \rightarrow$$

$$\sum F_y = 0.75 \cos 10 - 0.7724 \sin 10$$

$$\sum F_y = 0.6045 \uparrow$$



$$\theta = 72.62^\circ$$

$$0.08m_D = 0.632$$

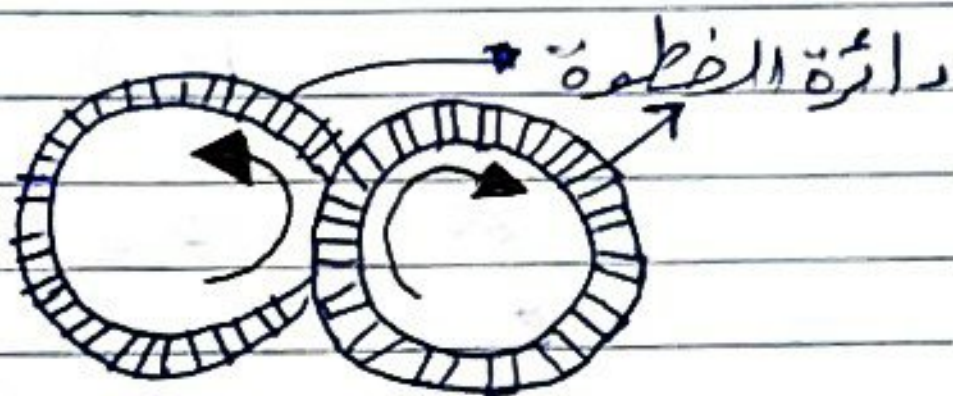
$$m_D = \frac{0.632}{0.08}$$

$$m_D = 7.9 \text{ Kg}$$

$\theta_D = 252.62^\circ$ در مقدار مناسبتاً
 و عقارب الساعة

Gears
Meshing

التروس
المعشقة



دائرة الضوة: - هي عبارة عن دائرة تخيلية يفترض
عندها انتقال الحركة بين التروس المعشقة.

1- الضوة الدائرية: - هي محيط دائرة الضوة

$$P = \frac{\pi D}{T}$$

عدد الأسنان - T

2- الضوة القطرية: -

$$P = \frac{T}{D}$$

$$P = \frac{\pi}{T/P} = \frac{\pi}{P} \Rightarrow P^2 = \pi$$

Module 3 - المعقن

$$m = \frac{P}{T} \rightarrow m = \frac{1}{P}$$

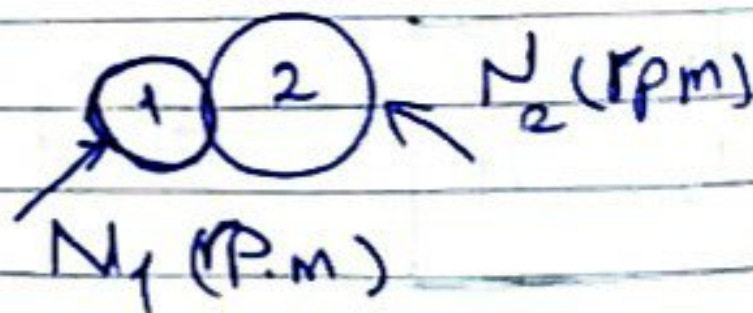
$$P = \pi \left(\frac{P}{T} \right) \text{ و } P = \pi m$$

$$m = \frac{2r}{T} \text{ و } r = \frac{1}{2} m T$$

- أي ترس ينقل القدرة، يجب أن يكون آمنه نفس المعيار.

- تصنيف التروس المعشقة :-

1- التروس البسيطة الدالة :- هي عبارة عن ترس لها ~~خطوط~~ مستقيمة توازي محور الترس.



$$V = \omega r$$

$$V_1 = V_2$$

$$\omega_1 r_1 = \omega_2 r_2$$

$$\frac{60}{2\pi} \omega_1 r_1 = \frac{60}{2\pi} \omega_2 r_2$$

$$N_1 r_1 = N_2 r_2$$

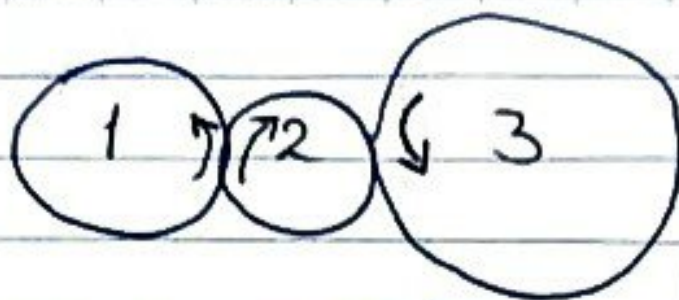
$$N_1 D_1 = N_2 D_2$$

$$\frac{D_1}{T_1} = \frac{D_2}{T_2}$$

$$\frac{N_1 D_1}{D_1 / T_1} = \frac{N_2 D_2}{D_2 / T_2}$$

$$\boxed{\frac{N_1}{N_2} = \frac{T_2}{T_1}} \longleftrightarrow N_1 T_1 = N_2 T_2$$

عدد التروس قادي (+) عدد التروس زوجي (-)



$$\frac{N_1}{N_3} = ?$$

$$\frac{N_1}{N_2} = \frac{-T_2}{T_1}$$

عكس الاتجاه

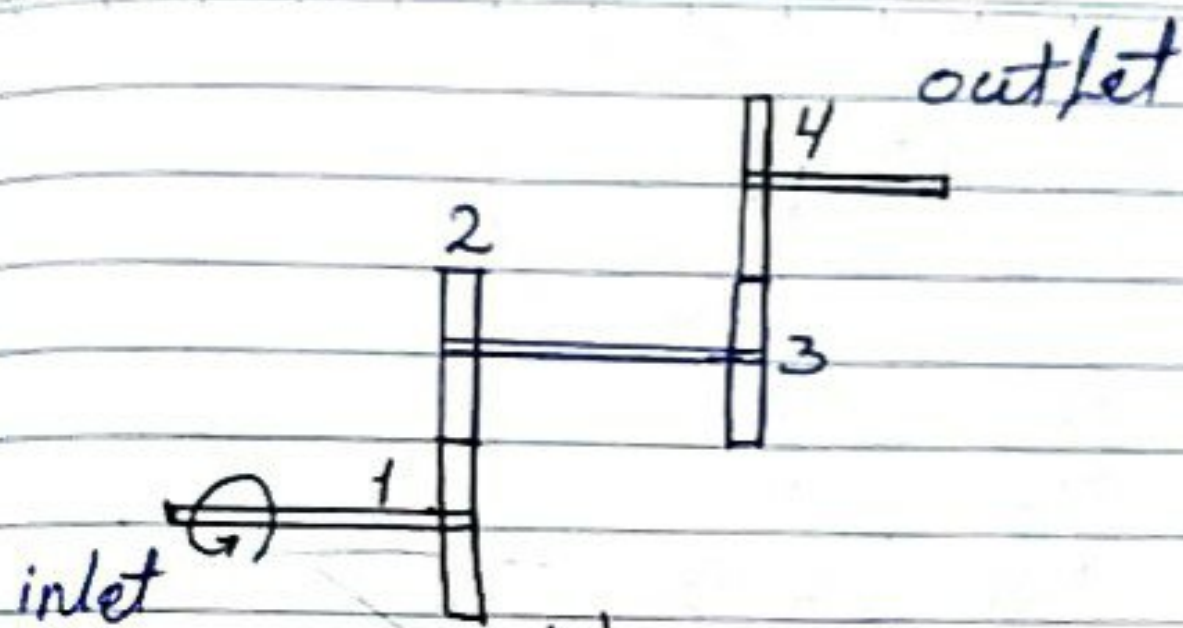
$$\frac{N_2}{N_3} = -\frac{T_3}{T_2}$$

$$\frac{N_1}{\cancel{N_2}} \times \frac{\cancel{N_2}}{N_3} = \frac{-\cancel{T_2}}{T_1} \times \frac{-T_3}{\cancel{T_2}} \Rightarrow \boxed{\frac{N_1}{N_3} = \frac{T_3}{T_1}}$$

ملاحظة :-

التروس الوسطى لا يؤثر على عافية نقل الحركة .

2- التروس المركبة :- هي مجموعة من التروس المثبتة معا على نفس المحور بحيث تدور كمجموعة واحدة وتستخدم لنقل الحركة وتخفيض السرعة أو الزخم بكفاءة أكبر مقارنة بالتروس البسيطة .



$$\frac{N_1}{N_4} = ???$$

$$\frac{N_1}{N_2} = -\frac{T_2}{T_1}$$

$$N_2 = N_3$$

«دعای نفس المستوی»

$$\frac{N_3}{N_4} = -\frac{T_4}{T_3}$$

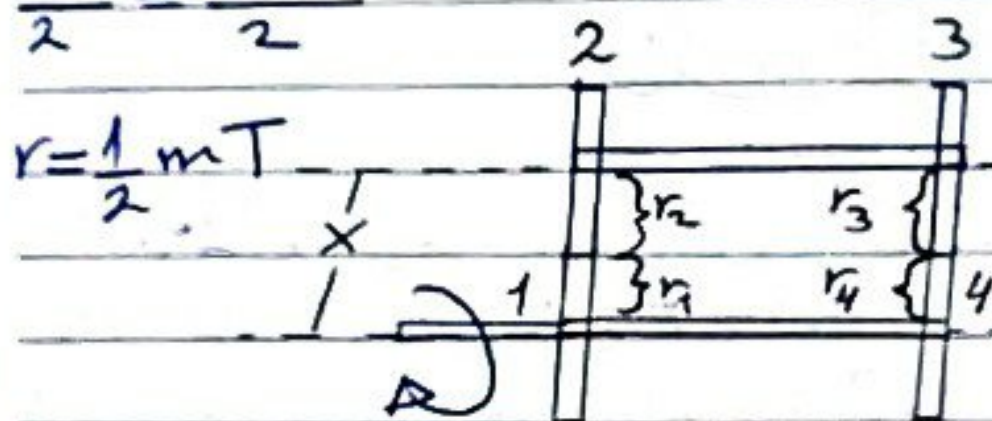
$$\frac{N_1}{\cancel{N_2}} \times \frac{\cancel{N_3}}{N_4} = + \frac{T_2}{T_1} \frac{T_4}{T_3}$$

$$\frac{N_1}{N_4} = \frac{T_2 \times T_4}{T_1 \times T_3}$$

$$m = \frac{D}{T}$$

$$\frac{D}{2} = \frac{mT}{2}$$

$$r = \frac{1}{2} mT$$



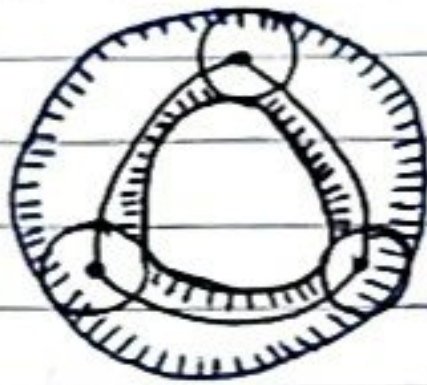
$$m_2 = m_3 \quad , \quad m_1 = m_4$$

$$r_1 + r_2 = r_3 + r_4$$

$$\frac{1}{2} m_1 T_1 + \frac{1}{2} m_2 T_2 = \frac{1}{2} m_3 T_3 + \frac{1}{2} m_4 T_4$$

$$m_1 (T_1 + T_2) = m_3 (T_3 + T_4)$$

4- التروس الكوكبية :- هي نظام تروس يتكون من تروس مركزي تدور حول نفسه وتروس أخرى تتسم كوكبية ، ونستخدم للحصول على سرعات وعند مختلفين في مساحة صافية .



مثال: مجموعة من التروس العكبة فيما كفة تتكون من
 A و B و C و D و F و F، المتحرك، مرتبط بالتروس A
 الذي يدور بسرعة 975 rpm و (B, C) تروس مركبة
 و (F, D) تروس مركبة، أوجد سرعة التروس F إذا كانت
 عدد أسنان التروس كالآتي: -

$$A = 20$$

$$B = 50$$

$$C = 25$$

$$D = 75$$

$$F = 26$$

$$F = 65$$

الحل: -

$$\frac{N_A}{N_F} = \frac{T_B \times T_D \times T_F}{T_A \times T_C \times T_E} = \frac{50 \times 75 \times 65}{20 \times 25 \times 26} = 18.75$$

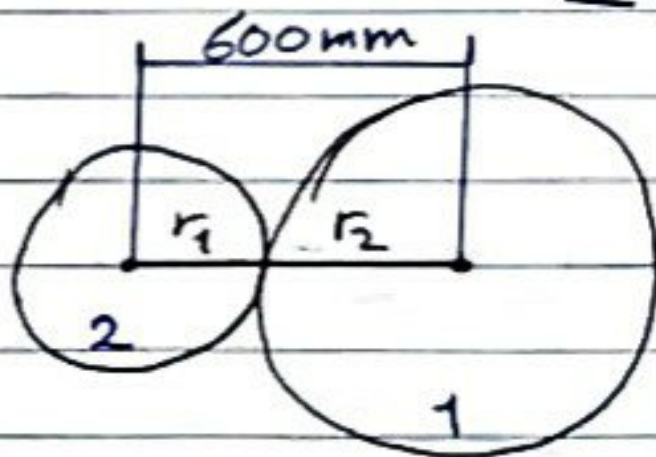
$$N_F = \frac{N_A}{18.75} = \frac{975}{18.75} = 52 \text{ r.p.m}$$

$$m = \frac{D}{T}$$

$$m = \frac{2r}{T} \Rightarrow r = \frac{1}{2} m T$$

مثال [2]: - عامودين متوازيين متباعدتين عليهما ترسبين
المسافة بينهما (600mm) إذا كان الترس الأول يدور بسرعة
120rpm والثاني 360rpm، أوجد عدد الأسنان لكل ترس إذا
كان $m_1 = m_2 = 8 \text{ mm}$ ؟

الحل: -



$$N_1 = 120 \text{ rpm}$$

$$N_2 = 360 \text{ rpm}$$

$$\frac{N_1}{N_2} = \frac{T_2}{T_1} \Rightarrow \frac{120}{360} = \frac{T_2}{T_1}$$

$$\boxed{T_1 = 3 T_2} \rightarrow \textcircled{1}$$

$$r_1 + r_2 = 600$$

$$\frac{1}{2}mT_1 + \frac{1}{2}mT_2 = 600$$

$$\frac{1}{2}m(T_1 + T_2) = 600$$

$$T_1 + T_2 = \frac{1200}{8} = 150$$

$$\boxed{T_1 + T_2 = 150} \rightarrow \textcircled{2}$$

وبالتعويض :-

$$3T_2 + T_2 = 150$$

$$T_2 = \frac{150}{4} \Rightarrow T_2 = 37.5$$

$$T_2 = 38$$

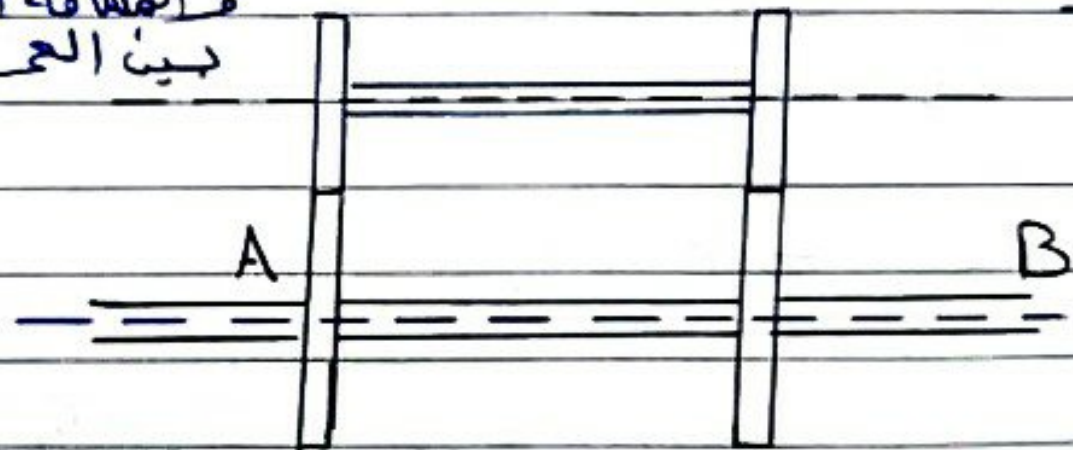
~~$$T_1 = 150 - 38 = 112$$~~

$$T_1 = 150 - 37.5 = 112.5$$

$$T_1 = 113 \text{ mm}$$

~~20/10/2020~~

مثال 3 :- ترس من النوع المبرند يكون عامود الدخول A، و عامود
 الخارج B. الترس الأول له $m_1 = m_2 = 8 \text{ mm}$ والترسين الآخرين
 لهما $m_3 = m_4 = 4.5 \text{ mm}$ سرعته دوران A، لهما اثنا عشر ضنفا
 B. $N_A = 12 \text{ B}$ ، أوجد عدد الأسنان المناسبة لكل ترس
 على ألا يقل عدد الأسنان 6 أسنان، كذلك نسبة نقل السرعة الحقيقية،
 المسافة المحورية
 بين العموديين؟
 الحل :-



$$\frac{n_1}{n_4} = 12$$

$$\frac{N_1}{N_4} = \frac{N_1}{N_2} \frac{N_3}{N_4} = 12$$

$$\frac{N_1}{N_2} = \sqrt{12}$$

$$\frac{T_2}{T_1} = \sqrt{12}$$

$$\boxed{T_2 = \sqrt{12} T_1} \rightarrow \textcircled{1}$$

$$\frac{N_3}{N_4} = \sqrt{12}$$

$$\frac{T_4}{T_3} = \sqrt{12} \rightarrow \boxed{T_4 = \sqrt{12} T_3} \rightarrow \textcircled{2}$$

$$\therefore r_1 + r_2 = r_3 + r_4$$

$$m_{1,2} (T_1 + T_2) = m_{3,4} (T_3 + T_4)$$

$$\boxed{2 (T_1 + T_2) = 4.5 (T_3 + T_4)} \rightarrow \textcircled{3}$$

بفرضه أنه $T_3 = 18$ وعليه وفق المعادلة 2

فيانه $T_4 = 63$

وعنه التوضيح في المعادلة 3

— : نت على T

$$T_1 + T_2 = \frac{4.5 \times 81}{2} = 182.25$$

— : ① الحالة

$$T_1 + \sqrt{12} T_1 = 182.25$$

$$T_1 = \frac{182.25}{(1 + \sqrt{12})}$$

$$T_1 = 40.8 \approx 41$$

$$T_2 = \sqrt{12} \times 41$$

$$T_2 = 142$$

$$\therefore \frac{N_1}{N_4} = \frac{T_2 \times T_4}{T_1 \times T_3} = \frac{142 \times 63}{41 \times 18}$$

$$\frac{N_1}{N_4} = 12.12$$

2.3.4

$$X = r_1 + r_2$$

$$X = \frac{1}{2} m_1 T_1 + \frac{1}{2} m_2 T_2$$

$$m_1 = m_2$$

$$\therefore X = \frac{1}{2} m (T_1 + T_2)$$

$$= 0.5 \times 2 \times (182.25)$$

$$X = 182.25$$

التروس الكوكبية



ترس الشمس

ترس الشمس

الموصف	S	P	A	L
لف في جميع التروس	$+y$	$+y$	$+y$	$+y$
تثبيت الذراع وإعطاء x^+ لترس الشمس	$+x$	$\frac{T_S x}{T_P}$	$\frac{T_S x}{T_A}$	0
الاجمع	$x+y$	$y - \frac{T_S x}{T_P}$	$y - \frac{T_S x}{T_A}$	$+y$

تمثل السرعات الدورانية للتروس

مثال :- ترس كوكبي معشق يتكون من ترسين A و B حيث كانت عدد أسنان الترس A 36 سنة والترس B 45 سنة ويتصلانه الترسان بذراع بيور بسرعة 150 rpm عكس عقارب الساعة حول مركز الترس A والذي يكون

في هذه الحالة سرعة صفائح A وجد سرعة التروس A إذا كانت سرعة التروس A 340 rpm مع عقارب الساعة؟ وكذلك

الحل :-



$$N_B = -x \frac{T_A}{T_B}$$

ذراع

المعروف	A	B	L
	$+y$	$+y$	$+y$
x لفة لـ A	$+x$	$-x \frac{T_A}{T_B}$	0

y و $y - x \frac{T_A}{T_B}$ و $x+y$ بالجمع

سرعة الذراع 150 r.p.m
 سرعة التروس A -300 r.p.m

$$x+y = -300 \quad \Delta$$

$$y = +150 \quad \Delta$$

منه ① نفرض بـ y

$$X + 150 = -300$$

$$X = -450$$

$$\therefore N_B = y - X \frac{T_A}{T_B}$$

$$N_B = 150 - \left(\frac{-450 \times 36}{45} \right)$$

$$N_B = 510 \text{ r.p.m}$$

$\therefore 4$ poles



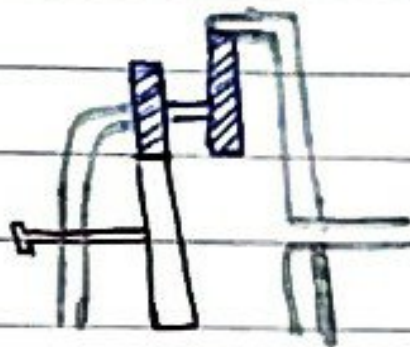
$$r_A = r_s + 2r_p$$

$$\frac{1}{2} m_A T_A = \frac{1}{2} m_s T_s + 2 \left(\frac{1}{2} m_p T_p \right)$$

$$\therefore m_A = m_s = m_p$$

$$T_A = T_S + 2T_P$$

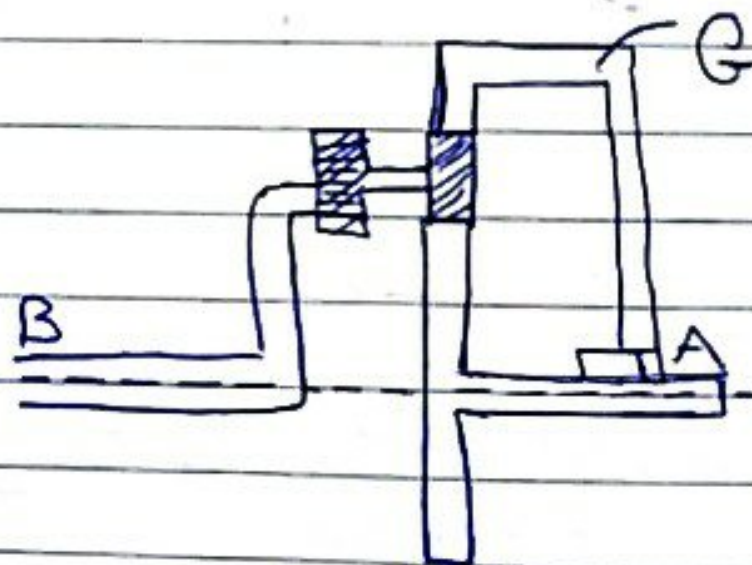
- التروس الكوكبية باستخدام التروس المركبة :-



	ذراع /			
	A	B-c	D	e
$\uparrow y^+$	$+y$	$+y$	$+y$	$+y$
قبة L	.			
معكبات A	$+X$	$-\frac{T_A}{T_B} \frac{N_A}{T_B}$	$-\frac{T_A}{T_B} \frac{N_A}{T_B} \cdot \frac{T_c}{T_D}$	0

بالجمع $y + X - y - \frac{T_A}{T_B} \frac{N_A}{T_B} - y - \frac{T_A}{T_B} \frac{N_A}{T_B} \cdot \frac{T_c}{T_D} = y$

مثال :- تروس كوكبي عمودان A و B منحدرة
 المحور، التروس C يتكون من 50 سنه ومثبت
 على عمود A، التروس المركب (F D) يتعشق مع
 التروس C بينما F يتعشق مع التروس G، التروس D
 يتكون من 20 سنه والتروس F يتكون من 35 سنه
 التروس G مثبتة أو يتم تثبيتها، أو جد عدد أسنان
 التروس الداخلي G، إذا كانت العمود A يدور بسرعة
 110 rpm أو جد السرعة دوران العمود B؟ «التروس
 لها نفس m»



الحل :-

$$r_G = r_F + r_D + r_C$$

$$\frac{1}{2} m T_G = \frac{1}{2} m T_F + \frac{1}{2} m T_D + \frac{1}{2} m T_C$$

(x 2)

$$T_G = T_F + T_D + T_C$$

$$T_G = 35 + 20 + 50$$

$$T_G = 105 \text{ سنه}$$

- قوس داخلي مع خارجي فإنه له ما نفس الاتجاه

الوصف	B/الذراع	D-E	C/A	G	
لغة لجميع التروس	$+y$	$+y$	$+y$	$+y$	
الدرجات ووعطاء لغة للتروس	0	$-x \frac{T_c}{T_D}$	$+x$	$-x \frac{T_c}{T_D} \times \frac{T_E}{T_G}$	
	$+y$	$y - x \frac{T_c}{T_D}$	$y + x$	$y - x \frac{T_c}{T_D} \times \frac{T_E}{T_G}$	بالج
عدد اللفات					

$$N_G = 0$$

$$N_C = 110$$

$$x + y = 110 \rightarrow \textcircled{1}$$

$$y - x \left(\frac{50 \times 35}{20 \times 105} \right) = 0$$

$$x = 60$$

$$y = 50$$